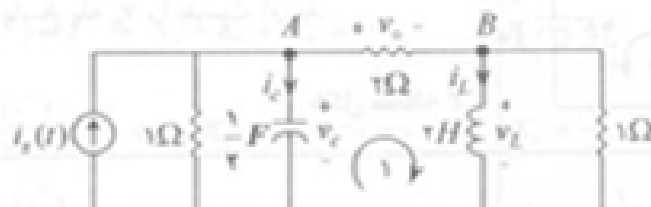


مسئله ۱

۱) معادلات گره را نوشته و معادله دیفرانسیلی بر حسب v_c بدست آورید و شرایط اولیه را مشخص کنید.

$$(i_L(-) = I_s \text{ و } v_c(-) = V_s)$$



شکل مسئله ۱

حل: با نوشتن معادلات گره و با استفاده از تعایش ابرتوری معادلات اشکال- دیفرانسیل خواهیم داشت.

$$\textcircled{B} \text{ برای گره } KCL \rightarrow -\frac{v_c}{1} + i_L + \frac{di_L}{1} = 0 \rightarrow -\frac{v_c}{1} + (1 + 1D)i_L \rightarrow i_L = \frac{1}{1(1D+1)}v_c$$

$$\textcircled{A} \text{ برای گره } KCL \rightarrow -i_s + \frac{v_c}{1} + \frac{1}{1} \frac{dv_c}{dt} + \frac{v_c}{1} = 0 \rightarrow -i_s + \left(1 + \frac{D}{1}\right)v_c + \frac{v_c}{1} = 0$$

$$\rightarrow v_c = \frac{v_s - v_c}{D+1}$$

$$KVL \text{ برای مش ۱} \rightarrow -v_c + v_s + 1 \frac{di_L}{dt} = 0 \rightarrow -\frac{v_s - v_c}{D+1} + v_s + 1D \left(\frac{1}{1(1D+1)}v_c \right) = 0$$

$$\rightarrow (1D' + 1D + 1)v_c = (1D + 1)i_s \rightarrow 1 \frac{dv_c}{dt} + 1 \frac{dv_c}{dt} + 1 \frac{dv_c}{dt} = 1 \frac{di_L}{dt} + 1i_s$$

برای محاسبه شرایط اولیه می توان نوشت

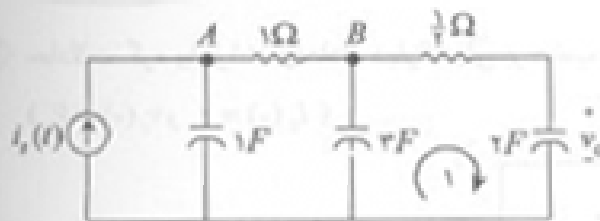
$$\textcircled{B} \text{ برای گره } KCL \rightarrow -\frac{v_c}{1} + i_L + \frac{v_L}{1} = 0 \rightarrow -\frac{v_c}{1} + i_L + \frac{v_c - v_s}{1} = 0 \rightarrow v_c = \frac{1}{1}(v_s + i_L)$$

$$\rightarrow v_c(-) = \frac{1}{1}(V_s + I_s)$$

$$\frac{dv_c}{dt} = \frac{1}{1} \left(\frac{dv_s}{dt} + \frac{di_L}{dt} \right) = \frac{1}{1} \left(v_s' + \frac{v_L}{1} \right) = \frac{1}{1} \left(1 \left(i_s - \frac{v_c}{1} - \frac{v_s}{1} \right) + \frac{v_c - v_s}{1} \right) = \frac{1}{1} i_s - v_c - v_s$$

$$\rightarrow \frac{dv_c(-)}{dt} = \frac{1}{1} i_s(-) - V_s - \frac{1}{1}(V_s + I_s) = \frac{1}{1} i_s(-) - \frac{5}{1} V_s - \frac{1}{1} I_s$$

مسئله ۲



شکل مسئله ۲

۱) معادله دیفرانسیلی بر حسب v_o بنویسید.

۲) پاسخ پله v_o را بدست آورید.

حل : با توجه به شکل مسئله و با استفاده از نمایش اپراتوری معادلات انتگرال-دیفرانسیل داریم.

$$\text{برای مش ۱} \quad KVL \rightarrow -v_B + \frac{1}{1} \left(\tau \frac{dv_o}{dt} \right) + v_o = 0 \rightarrow v_B = \frac{dv_o}{dt} + v_o$$

$$\text{برای مش ۲} \quad KCL \rightarrow \tau \frac{d}{dt} \left(\frac{dv_o}{dt} + v_o \right) + \tau \frac{dv_o}{dt} + \frac{dv_o}{dt} + v_o - v_A = 0$$

$$\rightarrow v_A = \tau \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \tau \frac{dv_o}{dt} + v_o$$

$$\text{برای مش ۳} \quad KCL \rightarrow -i_s + \frac{d}{dt} \left(\tau \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \tau \frac{dv_o}{dt} + v_o \right) + \frac{\left(\tau \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \tau \frac{dv_o}{dt} + v_o \right) - \left(\frac{dv_o}{dt} + v_o \right)}{1} = 0$$

$$\rightarrow \tau \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \tau \frac{dv_o}{dt} + \tau \frac{dv_o}{dt} = i_s$$

در ادامه با جایگذاری $i_s(t) = u(t) = 1, t > 0$ را محاسبه خواهیم کرد.

$$\tau \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \tau \frac{dv_o}{dt} + \tau \frac{dv_o}{dt} = 1$$

$$\text{معادله مشخصه: } \tau s^2 + \tau s + \tau s = 0 \rightarrow s = 0, -1, -1 \rightarrow v_o(t) = \underbrace{K_1 + K_2 e^{-t} + K_3 e^{-t}}_{\text{پاسخ خصوصی}} + \underbrace{K_4 t}_{\text{پاسخ عمومی}}$$

پاسخ خصوصی پاسخ عمومی

عدد ثابت K_4 را نمی توان به عنوان پاسخ خصوصی منظور کرد زیرا از پاسخ عمومی بدست می آید. بنابراین

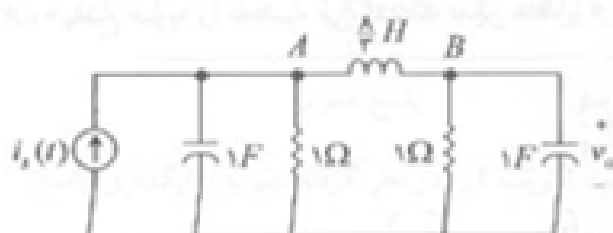
$K_4 t$ را به عنوان پاسخ خصوصی منظور می کنیم که با جایگذاری آن در معادله دیفرانسیل $\tau K_4 = 1$ و یا $K_4 = \frac{1}{\tau}$

خواهد شد. در ادامه شرایط اولیه را منظور می کنیم. در $t = 0^+$ خازنها اتصال کوتاه خواهند بود بنابراین داریم.

(در $t = 0^+$ همه مقادیر را صفر در نظر بگیریم.)

$$\begin{aligned} \rightarrow v_o(s^*) = 0, \quad v_B = \frac{dv_o}{dt} + v_o \rightarrow \frac{dv_o(s^*)}{dt} = v_B(s^*) - v_o(s^*) = 0 - 0 = 0 \\ v_A = \tau \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \rho \frac{dv_o}{dt} + v_o \rightarrow \frac{d^2 v_o(s^*)}{dt^2} = \frac{1}{\tau} \left(v_A(s^*) - \rho \frac{dv_o(s^*)}{dt} - v_o(s^*) \right) = \frac{1}{\tau} (0 - 0 - 0) = 0 \\ \begin{cases} v_o(s^*) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 + K_3 = 0 \\ \frac{dv_o(s^*)}{dt} = 0 \rightarrow -K_1 - \tau K_2 + \frac{1}{\rho} = 0 \\ \frac{d^2 v_o(s^*)}{dt^2} = 0 \rightarrow K_1 + \tau K_2 = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} K_1 = -\frac{1}{\tau} \\ K_2 = \frac{1}{\tau} \rightarrow v_o(t) = -\frac{1}{\tau} + \frac{1}{\tau} e^{-t} - \frac{1}{12} e^{-12t} + \frac{t}{\rho} \\ K_3 = -\frac{1}{12} \end{cases} \end{aligned}$$

مسئله ۳



شکل مسئله ۳

 ۱) معادله دیفرانسیلی بر حسب v_o بنویسید.

 ۲) پاسخ پله و ضربه v_o را بدست آورید.

حل: با توجه به شکل مسئله می توان نوشت.

$$\textcircled{B} \quad KCL \text{ برای گره } \rightarrow \frac{1}{\tau} \int (v_o - v_A) dt + \frac{v_o}{1} + \frac{dv_o}{dt} = 0 \rightarrow v_A = \frac{1}{\tau} \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_o}{dt} + v_o$$

$$\textcircled{A} \quad KCL \text{ برای گره } \rightarrow -i_s + \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{\tau} \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_o}{dt} + v_o \right) = \frac{1}{1} \left(\frac{1}{\tau} \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_o}{dt} + v_o \right)$$

$$+ \frac{1}{\tau} \int \left(\frac{1}{\tau} \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_o}{dt} + v_o - v_o \right) dt = 0 \rightarrow \frac{1}{\tau} \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_o}{dt} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_o}{dt} + \frac{1}{\tau} v_o = \tau i_s$$

 برای محاسبه پاسخ پله، $i_s(t) = u(t) = 1, t > 0$ را جایگزین می کنیم.

$$\frac{1}{\tau} \frac{d^2 v_o}{dt^2} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_o}{dt} + \frac{1}{\tau} \frac{dv_o}{dt} + \frac{1}{\tau} v_o = \tau, \quad t > 0$$

$$\text{معادله مشخصه: } \lambda s^2 + 16s + 12s + 6 = 0 \rightarrow s = -1, -\frac{1}{\tau} \pm j \frac{\sqrt{7}}{\tau}$$

$$\rightarrow v_o(t) = K_1 e^{-t} + e^{-\frac{1}{\tau} t} \left(K_2 \cos \frac{\sqrt{7}}{\tau} t + K_3 \sin \frac{\sqrt{7}}{\tau} t \right) + K_4$$

پاسخ عمومی

پاسخ خصوصی

با جایگذاری پاسخ خصوصی در معادله دیفرانسیل $6K_1 = 2$ و با $K_2 = \frac{1}{4}$ شده و با اعمال شرایط اولیه داریم.

$$\begin{cases} v_o(0) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 + \frac{1}{4} = 0 \\ \frac{dv_o(0)}{dt} = 0 \rightarrow -K_1 - \frac{1}{4}K_2 + \frac{\sqrt{2}}{4}K_3 = 0 \rightarrow K_1 = -\frac{1}{4}, K_2 = 0, K_3 = -\frac{\sqrt{2}}{4} \\ \frac{d^2v_o(0)}{dt^2} = 0 \rightarrow K_1 - \frac{K_2}{4} - \frac{\sqrt{2}}{4}K_3 = 0 \end{cases}$$

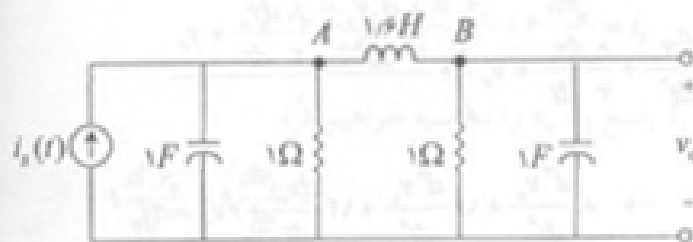
$$\rightarrow s(t) = v_o(t) = -\frac{1}{4}e^{-t} - \frac{\sqrt{2}}{4}e^{-\frac{1}{4}t} \sin \frac{\sqrt{2}}{4}t + \frac{1}{4}, \quad t > 0$$

در ادامه پاسخ ضربه را محاسبه می‌کنیم که بدین منظور از پاسخ پله، مشتق می‌گیریم.

$$\begin{aligned} h(t) = \frac{ds(t)}{dt} &= \frac{d}{dt} \left(-\frac{1}{4}e^{-t} - \frac{\sqrt{2}}{4}e^{-\frac{1}{4}t} \sin \frac{\sqrt{2}}{4}t + \frac{1}{4} \right) \\ &= \frac{1}{4}e^{-t} + \frac{\sqrt{2}}{4}e^{-\frac{1}{4}t} \left(-\sqrt{2} \cos \frac{\sqrt{2}}{4}t + \sin \frac{\sqrt{2}}{4}t \right) \end{aligned}$$

مسئله ۳

۱. $v_o = ?$ و شرایط اولیه صفر است.



شکل مسئله ۳

حل : با توجه به شکل مسئله و با استفاده از نمایش ابرتدوی معادلات اشکال- دیفرانسیل داریم.

$$\textcircled{A} \text{ KCL برای گره } \rightarrow \frac{1}{1+s} \int (v_o - v_B) dt + \frac{v_o}{1} + \frac{dv_o}{dt} = 0 \rightarrow \frac{1}{1+sD} (v_o - v_B) + v_o + Dv_o = 0$$

$$\rightarrow v_B = (1+sD' + 1+sD+1)v_o$$

$$\textcircled{B} \text{ KCL برای گره } \rightarrow -i_s + \frac{dv_B}{dt} + \frac{v_B}{1} + \frac{1}{1+s} \int (v_B - v_o) dt = 0$$

$$\rightarrow -i_s + D(1 \mp D' + 1 \mp D + 1)v_o + (1 \mp D' + 1 \mp D + 1)v_o + \frac{1}{1 \mp D}(1 \mp D' + 1 \mp D)v_o = 0$$

$$\rightarrow (18D' + 16D' + 18D + 10)v_o = 0.1 \rightarrow 18 \frac{dv_o}{dt'} + 16 \frac{dv_o}{dt'} + 18 \frac{dv_o}{dt} + 10v_o = 0.1$$

با جایگذاری $i_s(t) = 1e^{-t}$ ، $t > 0$ داریم.

$$18 \frac{dv_o}{dt'} + 16 \frac{dv_o}{dt'} + 18 \frac{dv_o}{dt} + 10v_o = 1e^{-t}, \quad t > 0$$

$$\text{معادله مشخصه: } 18s^2 + 16s^2 + 18s + 10 = 0 \rightarrow s = -1, -\frac{1}{4} \pm j$$

$$\rightarrow v_o(t) = \underbrace{K_1 e^{-t}}_{\text{پاسخ عمومی}} + \underbrace{e^{-\frac{1}{4}t} (K_2 \cos t + K_3 \sin t)}_{\text{پاسخ خصوصی}} + K_4 t e^{-t}$$

برای اینکه پاسخ خصوصی از پاسخ عمومی حاصل نشود ضریب K_4 را در نظر گرفته ایم. با جایگذاری پاسخ خصوصی در معادله دیفرانسیل داریم.

$$18K_1(-te^{-t} - te^{-t}) + 16K_2(-te^{-t} + te^{-t}) + 18(e^{-t} - te^{-t}) + 10te^{-t} = 1e^{-t}$$

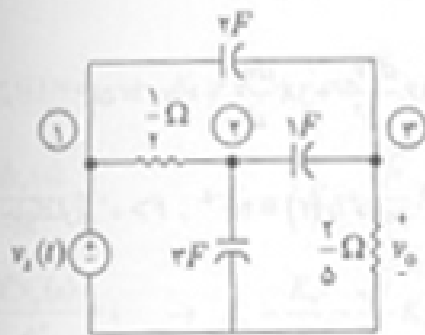
$$10K_1 e^{-t} = 1e^{-t} \rightarrow 10K_1 = 10 \rightarrow K_1 = 1$$

شرایط اولیه صفر بوده و در $t = 0^+$ خازن اتصال کوتاه و سلف مدار باز می باشد بنابراین داریم.

$$\begin{cases} v_o(0^+) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 = 0 \\ \frac{dv_o(0^+)}{dt} = 0 \rightarrow -K_1 - \frac{1}{4}K_2 + K_3 + 1 = 0 \\ \frac{d^2v_o(0^+)}{dt^2} = 0 \rightarrow K_1 - \frac{7}{4}K_2 - K_3 - 2 = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} K_1 = \frac{1}{5} \\ K_2 = -\frac{1}{5} \\ K_3 = -\frac{7}{5} \end{cases}$$

$$\rightarrow v_o(t) = \frac{1}{5}e^{-t} - e^{-\frac{1}{4}t} \left(\frac{1}{5} \cos t + \frac{7}{5} \sin t \right) + te^{-t}, \quad t > 0$$

مسئله ۵



۱) معادله دیفرانسیلی بنویسید که v_o را به v_s ارتباط دهد.
پاسخ پله را حساب کنید.

شکل مسئله ۵

حل: با توجه به شکل مسئله و با استفاده از نمایش اپراتوری معادلات دیفرانسیل داریم:

$$\textcircled{1} \text{ KCL برای گره ۱} \rightarrow \frac{v_s - v_o}{1} + 2 \frac{dv_s}{dt} + \frac{d(v_s - v_o)}{dt} = 0$$

$$\rightarrow 2v_s - 2v_o + 2Dv_s + D(v_s - v_o) = 0 \rightarrow v_o = \frac{Dv_s + 2v_s}{2D + 1}$$

$$\textcircled{2} \text{ KCL برای گره ۲} \rightarrow \frac{d}{dt}(v_o - v_s) + 2 \frac{d}{dt}(v_o - v_s) + \frac{v_o}{1} = 0$$

$$\rightarrow D\left(v_o - \frac{Dv_s + 2v_s}{2D + 1}\right) + 2D(v_o - v_s) + \frac{5}{1}v_o = 0 \rightarrow (11D' + 16D + 5)v_o = (8D' + 6D)v_s$$

$$\rightarrow 11 \frac{dv_o}{dt} + 16 \frac{dv_o}{dt} + 5v_o = 8 \frac{dv_s}{dt} + 6 \frac{dv_s}{dt}$$

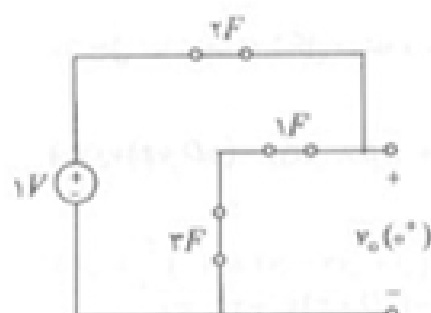
و برای محاسبه پاسخ پله $v_s(t) = u(t)$ را جایگذاری می کنیم:

$$11 \frac{dv_o}{dt} + 16 \frac{dv_o}{dt} + 5v_o = 8\delta'(t) + 6\delta(t)$$

از آنجا که آخرین درجه مشتق توابع ویژه از درجه مشتقات v_o کمتر است لذا پاسخ v_o شامل تابع ویژه ای نخواهد بود.

$$11s^2 + 16s + 5 = 0 \rightarrow s = -1, -\frac{5}{11} \rightarrow v_o(t) = \left(K_1 e^{-t} + K_2 e^{-\frac{5}{11}t} \right), t > 0$$

در $t = 0^+$ خازنها اتصال کوتاه بودند و مدار بصورت زیر خواهد شد.



$$\rightarrow v_o(s^*) = \frac{2}{2 + \frac{1 \times 2}{1+2}} V = \frac{4}{11} V$$

با اشتغال گیری از معادله دیفرانسیل در فاصله 0^- تا 0^+ داریم:

$$11 \frac{dv_o(s^*)}{dt} + 16 \left(\frac{4}{11} \right) = 6 \rightarrow \frac{dv_o(s^*)}{dt} = -\frac{62}{121}$$

$$\begin{cases} v_o(s^*) = \frac{4}{11} \rightarrow K_1 + K_2 = \frac{4}{11} \\ \frac{dv_o(s^*)}{dt} = -\frac{62}{121} \rightarrow -K_1 - \frac{5}{11} K_2 = -\frac{62}{121} \end{cases} \rightarrow \begin{cases} K_1 = \frac{1}{2} \\ K_2 = \frac{12}{11} \end{cases} \rightarrow v_o(t) = \frac{1}{2} e^{-t} + \frac{12}{11} e^{-\frac{5}{11}t}, t > 0$$

روش دوم: در این روش $v_o(t) = \left(K_1 e^{-t} + K_2 e^{-\frac{5}{11}t} \right) u(t)$ در نظر گرفته شده و با جایگذاری در معادله دیفرانسیل K_1 و K_2 بدست خواهند آمد که قدری طولانی تر می باشد.

$$11 \frac{d}{dt} \left\{ (K_1 e^{-t} + K_2 e^{-\frac{5}{11}t}) u(t) \right\} + 16 \frac{d}{dt} \left\{ (K_1 e^{-t} + K_2 e^{-\frac{5}{11}t}) u(t) \right\} + 6 (K_1 e^{-t} + K_2 e^{-\frac{5}{11}t}) u(t) = 1 \delta'(t) + 6 \delta(t)$$

$$= 1 \delta'(t) + 6 \delta(t)$$

$$\rightarrow 11(K_1 + K_2) \delta'(t) + \left\{ \frac{262}{11} K_1 + \frac{220}{11} K_2 \right\} \delta(t) = 1 \delta'(t) + 6 \delta(t) \rightarrow \begin{cases} K_1 + K_2 = \frac{1}{11} \\ \frac{262}{11} K_1 + \frac{220}{11} K_2 = 6 \end{cases}$$

$$\rightarrow K_1 = \frac{1}{2}, K_2 = \frac{12}{11}$$

مسئله ۶

۱) معادله دیفرانسیلی بر حسب v_o با استفاده از روش تحلیل گره تشکیل دهید.

۲) مرتبه معادله چیست و آن را چگونه توجیح می کنید.

۳) شرایط اولیه را بر حسب ولتاژ اولیه خازنها مشخص کنید.

شکل مسئله ۶

حل : با توجه به شکل مسئله و با استفاده از نمایش اپراتوری معادلات دیفرانسیل داریم.

$$\textcircled{2} \text{ برای گره } KCL \rightarrow \tau D(v_o - v_i) + \frac{v_o - v_i}{1} + \tau Dv_o = 0 \rightarrow \tau Dv_i + \tau v_i - (5D + \tau)v_o = 0$$

$$\textcircled{1} \text{ برای گره } KCL \rightarrow \frac{v_i - v_i}{1} + \tau Dv_i + \frac{v_i - v_o}{1} = 0 \rightarrow v_i - (\tau D + \tau)v_i + \tau v_o = 0$$

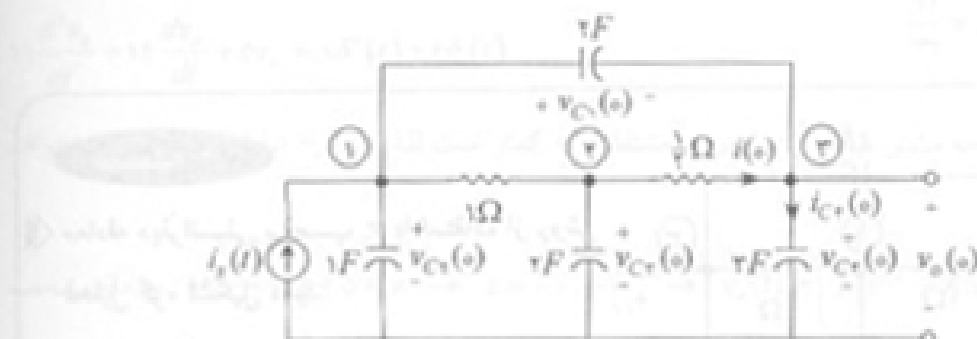
$$\textcircled{1} \text{ برای گره } KCL \rightarrow -i_s + Dv_i + \tau D(v_i - v_o) + \frac{v_i - v_i}{1} = 0 \rightarrow (\tau D + 1)v_i - v_i - \tau Dv_o = i_s$$

$$\rightarrow v_o = \begin{vmatrix} \tau D & \tau & 0 \\ 1 & -(\tau D + \tau) & 0 \\ \tau D + 1 & -1 & i_s \end{vmatrix} = \frac{\tau D' + \tau D + \tau}{\tau \tau D' + 55D + 1\tau D} i_s$$

$$\begin{vmatrix} \tau D & \tau & - (5D + \tau) \\ 1 & -(\tau D + \tau) & \tau \\ \tau D + 1 & -1 & -\tau D \end{vmatrix}$$

$$\rightarrow \tau \tau \frac{d^2 v_o}{dt^2} + 55 \frac{dv_o}{dt} + 1\tau \frac{dv_o}{dt} = \tau \frac{di_s}{dt} + \tau \frac{di_s}{dt} + \tau i_s$$

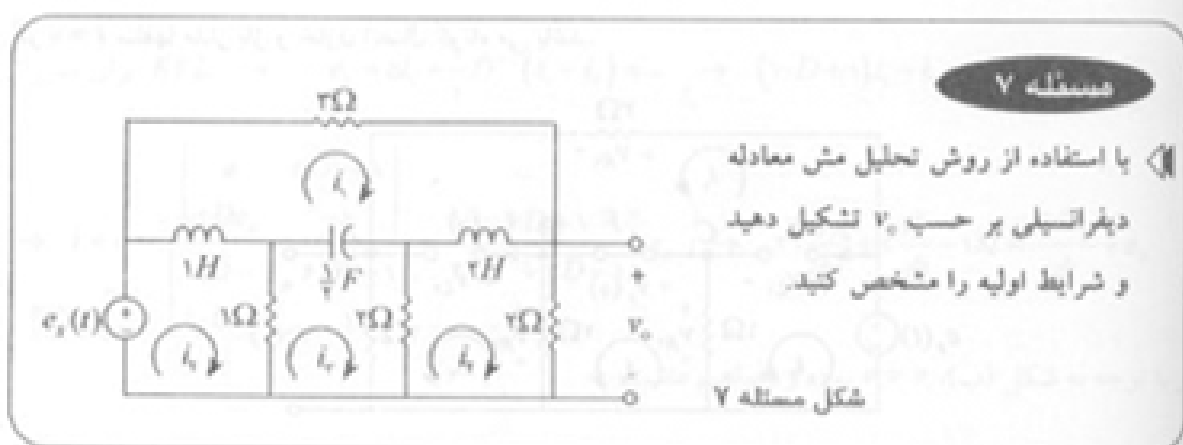
ملاحظه می شود که معادله درجه سه و لذا مدار مرتبه سوم است. با نگاهی به مدار چهار عنصر ذخیره کننده انرژی (خازن) دیده می شود و انتظار می رود که مدار مرتبه چهار باشد ولی با کمی دقت ملاحظه می شود که سه تا از خازنها تشکیل یک حلقه می دهند بنابراین ولتاژ آنها به هم وابسته بوده و در تعیین مرتبه مدار یکی از سه خازن فوق منظور نخواهد شد. پس در مجموع سه خازن را در نظر گرفته و مرتبه مدار سه خواهد بود. در ادامه به محاسبه شرایط اولیه بر حسب ولتاژ خازنها خواهیم پرداخت بدین منظور شکل زیر را در نظر می گیریم.



$$v_o(s) = v_{C3}(s)$$

و با توجه به KCL های نوشته شده در قسمت قبل داریم.

$$\begin{aligned}
 \tau Dv_1 + \tau v_1 - (\tau D + \tau)v_2 &= 0 \rightarrow Dv_1 = \frac{\tau}{\tau} Dv_2 + v_2 - v_1 \\
 (\tau D + 1)v_1 - v_1 - \tau Dv_2 &= i_s \rightarrow \tau \left(\frac{\tau}{\tau} Dv_2 + v_2 - v_1 \right) + v_1 - v_1 - \tau Dv_2 = i_s \\
 Dv_2 &= \frac{\tau}{11} (-v_1 + \tau v_1 - \tau v_2 + i_s) \rightarrow \frac{dv_2(s)}{ds} = \frac{\tau}{11} (-v_{cs}(s) + \tau v_{cs}(s) - \tau v_{cs}(s) + i_s(s)) \\
 v_1 - (\tau D + \tau)v_1 + \tau v_2 &= 0 \rightarrow \tau Dv_1 = \tau v_1 - \tau v_2 + \tau v_2 \\
 D'v_2 &= \frac{\tau}{11} (-Dv_1 + \tau Dv_1 - \tau Dv_2 + Di_s) \\
 &= \frac{\tau}{11} \left\{ \left(-\frac{\tau}{\tau} Dv_2 - v_2 + v_1 \right) + (\tau v_1 - \tau v_2 + \tau v_2) - \tau Dv_2 + Di_s \right\} \\
 &= \frac{\tau}{11} \left\{ -\frac{11}{\tau} \left[\frac{\tau}{11} (-v_1 + \tau v_1 - \tau v_2 + i_s) \right] + \tau v_1 - \tau v_2 + \tau v_2 + Di_s \right\} = \frac{\tau}{11} (\tau v_1 - 1 \cdot v_1 + \tau v_2 + Di_s - i_s) \\
 \rightarrow \frac{d'v_2(s)}{ds} &= \frac{\tau}{11} \left(\tau v_{cs}(s) - 1 \cdot v_{cs}(s) + \tau v_{cs}(s) + \frac{di_s(s)}{ds} - i_s(s) \right)
 \end{aligned}$$



حل: با توجه به شکل مسئله و با بکارگیری نمایش اپراتوری معادلات انکترال - دیفرانسیل داریم:

$$2 \text{ برای } KVL \rightarrow -e_s + D(i_1 - i_2) + (i_2 - i_4) = 0 \rightarrow -D i_1 + (D + 1)i_2 - i_4 = e_s$$

$$3 \text{ برای } KVL \rightarrow i_4 - i_2 + \frac{1}{3} D^{-1}(i_2 - i_1) + \tau(i_2 - i_4) = 0$$

$$\rightarrow -\tau D^{-1}i_1 - i_4 + (\tau D^{-1} + \tau)i_2 - \tau i_4 = 0$$

$$1 \text{ برای } KVL \rightarrow \tau i_1 + \tau D(i_1 - i_2) + \frac{1}{3} D^{-1}(i_1 - i_2) + D(i_1 - i_2) = 0$$

$$\rightarrow (1D + 2D^{-1} + 2)i_1 - Di_1 - 2D^{-1}i_1 - 2Di_1 = 0$$

$$KVL \text{ برای مش ۱} \rightarrow 1(i_1 - i_2) + 2D(i_1 - i_1) + 2i_1 = 0 \rightarrow -2Di_1 - 2i_1 - 2i_1 + (2D + 1)i_1 = 0$$

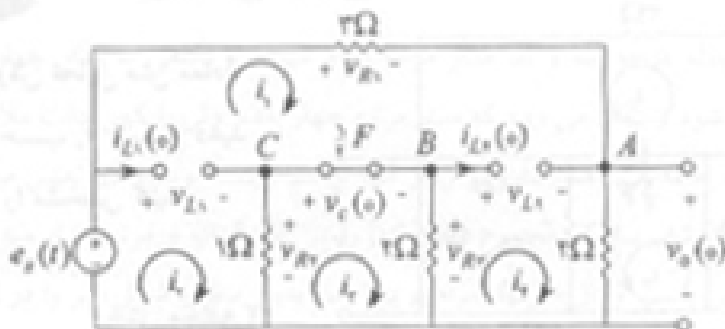
با استفاده از روش کرامر در حل دستگاه چهار معادله چهار مجهولی فوق خواهیم داشت.

$$\rightarrow v_o = 2i_1 = 2 \begin{vmatrix} -D & D+1 & -1 & e_s \\ -2D^{-1} & -1 & 2D^{-1}+2 & 0 \\ 2D+2D^{-1}+2 & -D & -2D^{-1} & 0 \\ -2D & -2 & -2 & 0 \end{vmatrix} = \frac{12D^2 + 20D^2 + 28D + 1}{2 \cdot D^2 + 56D^2 + 76D + 22} e_s$$

$$\rightarrow (2 \cdot D^2 + 56D^2 + 76D + 22)v_o = (12D^2 + 20D^2 + 28D + 1)e_s$$

$$\rightarrow 2 \cdot \frac{d^2 v_o}{dt^2} + 56 \frac{d^2 v_o}{dt^2} + 76 \frac{dv_o}{dt} + 22v_o = 12 \frac{d^2 e_s}{dt^2} + 20 \frac{d^2 e_s}{dt^2} + 28 \frac{de_s}{dt} + 1e_s$$

در $t = 0$ سلفها مدار باز و خازن اتصال کوتاه می باشد.



$$\textcircled{A} \text{ KCL برای گره } \rightarrow \frac{v_o}{1} - i_{L1} + \frac{v_o - e_s}{1} = 0 \rightarrow v_o = \frac{1}{2}e_s + \frac{1}{2}i_{L1}$$

$$\rightarrow v_o(s) = \frac{1}{2}e_s(s) + \frac{1}{2}i_{L1}(s)$$

$$\frac{dv_o}{dt} = \frac{1}{2} \frac{de_s}{dt} + \frac{1}{2} \frac{di_{L1}}{dt} = \frac{1}{2} \frac{de_s}{dt} + \frac{1}{1} v_{R1} = \frac{1}{2} \frac{de_s}{dt} + \frac{1}{1} (v_{R1} - v_o)$$

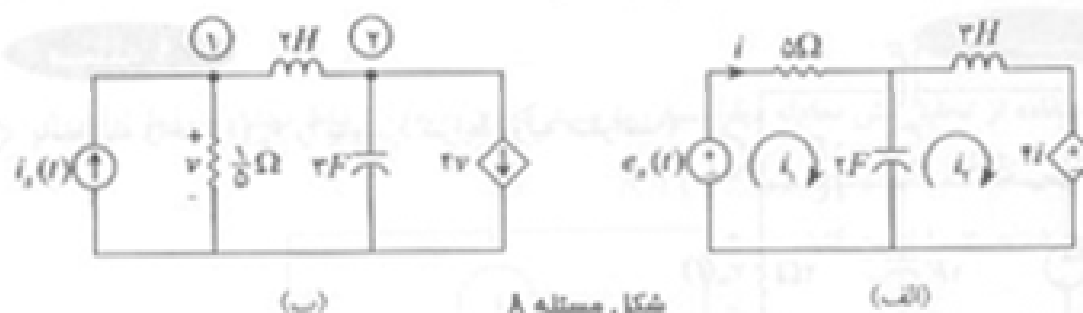
$$v_{R1} = e_s - v_{L1} - v_c$$

$$\rightarrow \frac{dv_o(s)}{dt} = \frac{1}{2} \frac{de_s(s)}{dt} + \frac{1}{1} (e_s(s) - v_{L1}(s) - v_c(s) - v_o(s))$$

مسئله ۸

با نوشتن معادلات مش برای شکل (الف) و معادلات گره برای شکل (ب) نشان دهید دو مدار دوگان یکدیگر هستند.

شرایط اضافی دیگر را در صورت وجود بیان کنید.



شکل مسئله ۸

حل: با توجه به شکل (الف)، $i = i_1$ بوده و خواهیم داشت:

$$KVL \text{ برای مش ۲} \rightarrow \frac{1}{5} D^{-1} (i_1 - i_2) + 2Di_1 + 2i_1 = 0 \rightarrow (5D - 1)i_1 + (2D' + 1)i_2 = 0$$

$$KVL \text{ برای مش ۱} \rightarrow -e_s + 5i_1 + \frac{1}{5} D^{-1} (i_1 - i_2) = 0 \rightarrow (10D + 1)i_1 - i_2 = 5De_s$$

$$\rightarrow i = i_1 = \frac{\begin{vmatrix} e & 2D' + 1 \\ 5De_s & -1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 5D - 1 & 2D' + 1 \\ 10D + 1 & -1 \end{vmatrix}} = \frac{2D + 1}{2 \cdot D' + 2D - 15} e_s \rightarrow 2 \cdot \frac{d'i}{dt'} + 2 \frac{di}{dt} - 15i = \frac{2de_s}{dt} + e_s$$

و با توجه به شکل (ب)، $v = v_1$ بوده و خواهیم داشت:

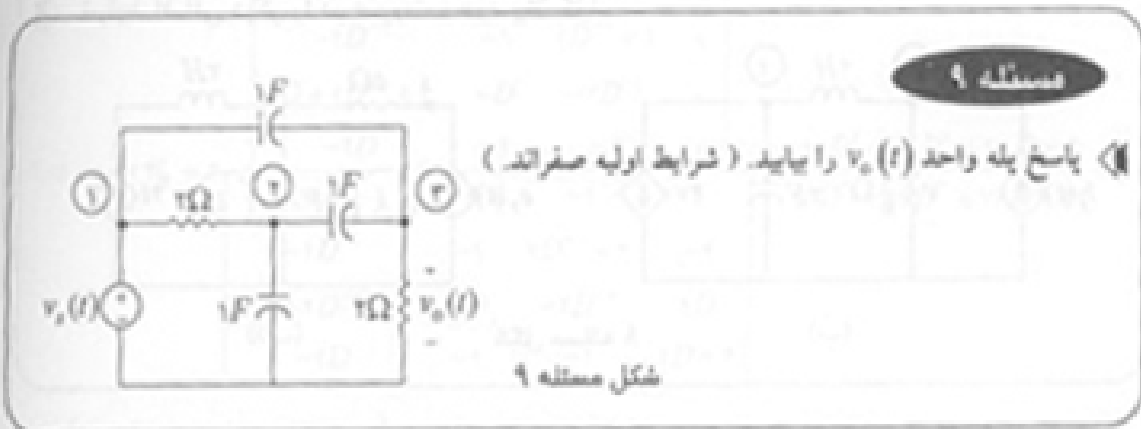
$$KCL \text{ برای گره ۲} \rightarrow \frac{1}{5} D^{-1} (v_1 - v_2) + 2Dv_1 + 2v_1 = 0 \rightarrow (5D - 1)v_1 + (2D' + 1)v_2 = 0$$

$$KCL \text{ برای گره ۱} \rightarrow -i_1 + \frac{v}{5} + \frac{1}{5} D^{-1} (v_1 - v_2) = 0 \rightarrow (10D + 1)v_1 - v_2 = 5Di_1$$

$$\rightarrow v = v_1 = \frac{\begin{vmatrix} 0 & 2D' + 1 \\ 5Di_1 & -1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 5D - 1 & 2D' + 1 \\ 10D + 1 & -1 \end{vmatrix}} = \frac{2D + 1}{2 \cdot D' + 2D - 15} i_1 \rightarrow 2 \cdot \frac{d'v}{dt'} + 2 \frac{dv}{dt} - 15v = \frac{2di_1}{dt} + i_1$$

ملاحظه می شود که معادله دیفرانسیل مدار (ب) همانند مدار (الف) است و فقط به جای جریان، ولتاژ و بجای منبع ولتاژ منبع جریان قرار گرفته است پس دو مدار دوگان یکدیگر هستند و برای اینکه جوابهای $i(t)$ و $v(t)$ دقیقاً برابر شوند باید مقادیر اولیه آنها یکسان باشد و این همان شرط اضافی خواسته شده است.

$$i(0) = v(0) \quad , \quad \frac{di(0)}{dt} = \frac{dv(0)}{dt}$$



حلی: با توجه به شکل مسئله و با بکارگیری نمایش لپورتوری معادلات دیفرانسیل داریم:

$$\textcircled{1} \quad KCL \text{ برای گره } 1 \rightarrow \frac{v_o}{1} + D(v_o - v_s) + D(v_o - v_s) = 0 \rightarrow v_s = \left(\frac{1}{1D} + 1\right)v_o - v_o$$

$$\textcircled{2} \quad KCL \text{ برای گره } 2 \rightarrow \frac{\left(\frac{1}{1D} + 1\right)v_o - v_s - v_s}{1} + D\left\{\left(\frac{1}{1D} + 1\right)v_o - v_s\right\} + D\left\{\left(\frac{1}{1D} + 1\right)v_o - v_s - v_o\right\} = 0$$

$$\rightarrow \left(1D' + 1D + \frac{1}{1}\right)v_o = (1D' + D)v_s \rightarrow 1\left(D + \frac{1}{1}\right)\left(D + \frac{1}{1}\right)v_o = 1\left(D + \frac{1}{1}\right)v_s$$

$$\rightarrow \left(D + \frac{1}{1}\right)v_o = \frac{1}{1}Dv_s \quad , \quad v_s(t) = u(t) = 1 \rightarrow \frac{dv_o}{dt} + \frac{1}{1}v_o = \frac{1}{1}\delta(t)$$

$$\rightarrow \frac{dv_o}{dt} + \frac{1}{1}v_o = 0 \quad , \quad t > 0$$

در $t = 0$ خازنها اتصال کوتاه بوده و مقاومت ها عملاً از مدار خارج می شوند بنابراین با استفاده از قاعده تقسیم ولتاژ داریم:

$$v_o(0^+) = \frac{1}{1+1}v_s(0) = \frac{1}{2}$$

و در $t = \infty$ خازنها مدار باز شده و لذا جریان گذرنده از مقاومتها برابر صفر بوده و $v_o(\infty) = 0$ می باشد.

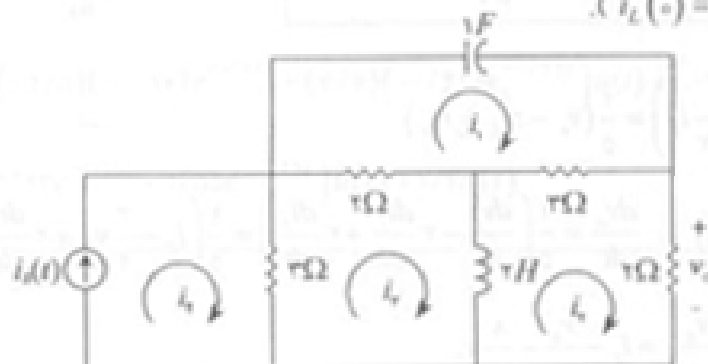
$$v_o(t) = K_1 e^{-\frac{1}{2}t} + K_2 \quad t > 0$$

$$\begin{cases} v_o(0) = \frac{1}{2} \rightarrow K_1 + K_2 = \frac{1}{2} \rightarrow K_1 = \frac{1}{2} \rightarrow v_o(t) = \frac{1}{2} u(t) e^{-\frac{1}{2}t} \\ v_o(\infty) = 0 \rightarrow K_2 = 0 \end{cases}$$

مسئله ۱۰

با استفاده از تحلیل مش معادله دیفرانسیلی بنویسید که v_o را به i_s ارتباط دهد و شرایط اولیه را مشخص کنید. ($i_L(0) = I_o$ و $v_o(0) = V_o$).

پاسخ ضربه v_o را تعیین کنید.



شکل مسئله ۱۰

حل: با توجه به شکل مسئله و با استفاده از نمایش ابرتوری معادلات انتگرال-دیفرانسیل داریم:

$$i_s = i_1$$

$$KVL \text{ برای مش ۳} \rightarrow 2(i_1 - i_2) + 2(i_1 - i_3) + 1D(i_1 - i_3) = 0$$

$$\rightarrow -2i_1 - 2Di_1 + (2D + 4)i_2 = 2i_1$$

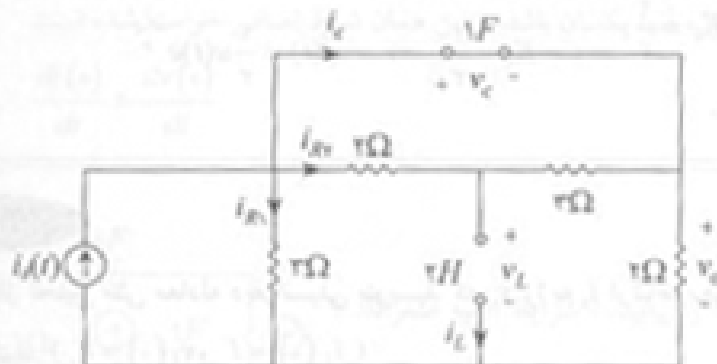
$$KVL \text{ برای مش ۲} \rightarrow 2D(i_1 - i_2) + 2(i_1 - i_3) + 2i_3 = 0 \rightarrow -2i_1 + (2D + 4)i_2 - 2Di_3 = 0$$

$$KVL \text{ برای مش ۱} \rightarrow D^2 i_1 + 2(i_1 - i_2) + 2(i_1 - i_3) = 0 \rightarrow (5D + 1)i_1 - 2Di_2 - 2Di_3 = 0$$

$$\rightarrow v_o = 2i_3 = 2 \begin{vmatrix} -2 & 2i_1 & 2D + 4 \\ -2 & 0 & -2D \\ 5D + 1 & 0 & -2D \end{vmatrix} = \frac{4 \cdot D^2 + 18D}{5 \cdot D^2 + 8 \cdot D + 10} i_1$$

$$\rightarrow 5 \cdot \frac{d^2 v_o}{dt^2} + 8 \cdot \frac{dv_o}{dt} + 10v_o = 4 \cdot \frac{d^2 i_s}{dt^2} + 18 \cdot \frac{di_s}{dt}$$

با استفاده از قضیه جمع آثار و قوانین تقسیم ولتاژ و جریان v_o را بدست خواهیم آورد. (توجه کنید در حالت اولیه خازن را اتصال کوتاه و سلف را مدار باز در نظر می گیریم).



$$v_o = \frac{2}{2+2} v_C - 2 \left(\frac{2}{2+2} i_L \right) + 2 \left(\frac{2}{2+2} i_s \right) = \frac{1}{2} (v_C - 2i_L + 2i_s)$$

$$\rightarrow v_o(s) = \frac{1}{2} (V_C - 2I_L + 2I_s(s)) \quad , \quad \frac{dv_o}{dt} = \frac{1}{2} \left(\frac{dv_C}{dt} - 2 \frac{di_L}{dt} + 2 \frac{di_s}{dt} \right) = \frac{1}{2} \left(i_C - \frac{2}{2} v_L + 2 \frac{di_s}{dt} \right)$$

$$i_C = i_s - i_{E1} - i_{E2} = i_s - \frac{v_o + v_C}{2} - \frac{v_C}{2+2} = i_s - \frac{v_o}{2} - \frac{1}{4} v_C$$

$$v_L = v_o + 2i_{E1} = v_o + 2 \frac{v_C}{2+2} = v_o + \frac{2}{2} v_C \rightarrow \frac{dv_o}{dt} = \frac{1}{2} \left(i_s - \frac{v_o}{2} - \frac{1}{4} v_C - \frac{2}{2} \left(v_o + \frac{2}{2} v_C \right) + 2 \frac{di_s}{dt} \right)$$

$$\rightarrow \frac{dv_o(s)}{dt} = \frac{1}{2} \left(-\frac{22}{4} v_C(s) + \frac{1}{2} i_C(s) + I_s(s) + 2 \frac{di_s(s)}{dt} \right)$$

برای محاسبه پاسخ ضربه ابتدا به محاسبه پاسخ پله می پردازیم.

$$i_s(t) = u(t) \rightarrow 0 \cdot \frac{d^2 v_o}{dt^2} + 8 \cdot \frac{dv_o}{dt} + 10 v_o = 6 \cdot \delta'(t) + 18 \delta(t)$$

می دانیم که به ازای $t=0$ ، $\delta'(t) = \delta(t) = 0$ می باشد. با فرض $v_C(0) = i_L(0) = 0$ و با توجه به مقادیر اولیه بدست آمده داریم.

$$0 \cdot \frac{d^2 v_o}{dt^2} + 8 \cdot \frac{dv_o}{dt} + 10 v_o = 0 \quad , \quad v_o(0) = \frac{6}{2} \quad , \quad \frac{dv_o(0)}{dt} = \frac{1}{2}$$

$$\text{معادله مشخصه: } 0 \cdot s^2 + 8 \cdot s + 10 = 0 \rightarrow s = -1/17 \quad , \quad -1/22$$

$$\rightarrow v_o(t) = \left(K_1 e^{-1/17 t} + K_2 e^{-1/22 t} \right) u(t)$$

$$\begin{cases} v_o(0) = \frac{2}{5} \rightarrow K_1 + K_2 = 1/2 \\ \frac{dv_o(0)}{dt} = \frac{1}{5} \rightarrow -1/4 K_1 - 1/22 K_2 = -1/2 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} K_1 = -2/5 \\ K_2 = 2/7 \end{cases}$$

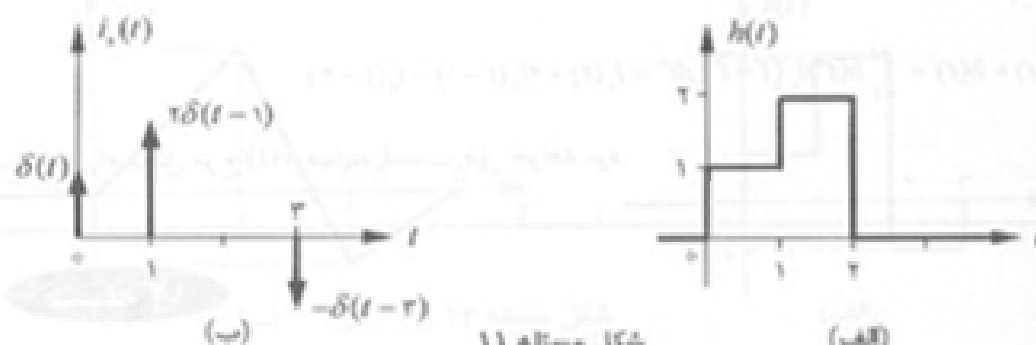
$$\rightarrow v_o(t) = \left(-2/5 e^{-1/4t} + 2/7 e^{-1/22t} \right) u(t)$$

و با گرفتن مشتق از پاسخ بالا، پاسخ ضربه را بصورت زیر بدست می آوریم.

$$\begin{aligned} h(t) &= \frac{dv_o(t)}{dt} \\ &= \left((-2/5) \left(-1/4 \right) e^{-1/4t} + (2/7) \left(-1/22 \right) e^{-1/22t} \right) u(t) + \left(-2/5 e^{-1/4t} + 2/7 e^{-1/22t} \right) \Big|_{t=0} \delta(t) \\ &= \left(1/10 e^{-1/4t} - 1/55 e^{-1/22t} \right) u(t) + 1/2 \delta(t) \end{aligned}$$

مسئله ۱۱

الف) $h(t)$ پاسخ ضربه مدار است. پاسخ مدار را به ورودی $i_s(t)$ تعیین و رسم کنید. فرض کنید نمودار (الف) ورودی و نمودار (ب) پاسخ ضربه باشد. حالت صفر مدار را تعیین کنید.



شکل مسئله ۱۱

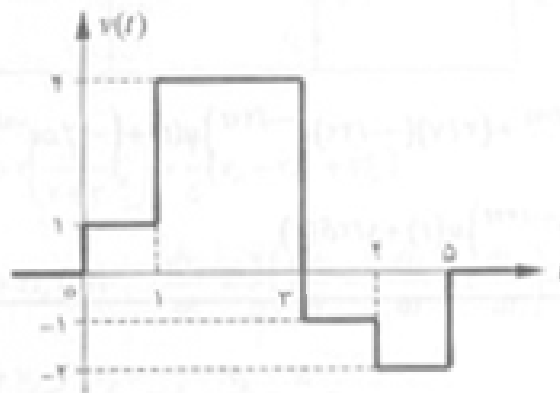
حل: با فرض اینکه مدار خطی تغییرناپذیر با زمان بوده و $v(t)$ پاسخ ورودی $i_s(t)$ باشد خواهیم داشت.

$$i_s(t) = \delta(t) + 2\delta(t-1) - \delta(t-2) \rightarrow v(t) = \int_{-\infty}^t h(t') i_s(t-t') dt' = h(t) + 2h(t-1) - h(t-2)$$

بنابراین با توجه به شکل موج $h(t)$ ، شکل موج $v(t)$ را می توان بصورت زیر رسم کرد.

$$h(t) = \begin{cases} 1, & 0 < t < 1 \\ 2, & 1 < t < 2 \end{cases} \rightarrow 2h(t-1) = \begin{cases} 2, & 1 < t < 2 \\ 2, & 2 < t < 3 \end{cases} \quad h(t-2) = \begin{cases} 1, & 2 < t < 3 \\ 2, & 3 < t < 5 \end{cases}$$

$$\rightarrow v(t) = \begin{cases} 1+0+0, & 0 < t < 1 \\ 2+2+0, & 1 < t < 2 \\ 0+2+0, & 2 < t < 3 \\ 0+0-1, & 3 < t < 4 \\ 0+0-2, & 4 < t < 5 \end{cases} \rightarrow v(t) = \begin{cases} 1, & 0 < t < 1 \\ 2, & 1 < t < 2 \\ -1, & 2 < t < 3 \\ -2, & 3 < t < 4 \\ -2, & 4 < t < 5 \end{cases}$$



همچنین با اعمال مفروضات داده شده خواهیم داشت:

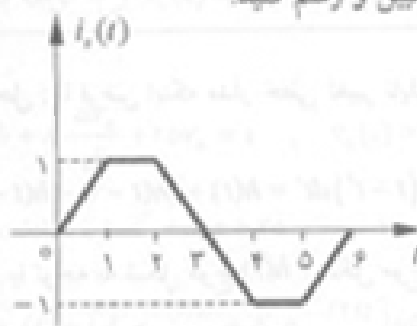
$$i_s(t) = \begin{cases} 1, & 0 < t < 1 \\ 2, & 1 < t < 2 \end{cases} \quad h(t) = \delta(t) + 2\delta(t-1) - \delta(t-2)$$

$$v(t) = i_s(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(t') i_s(t-t') dt' = i_s(t) + 2i_s(t-1) - i_s(t-2)$$

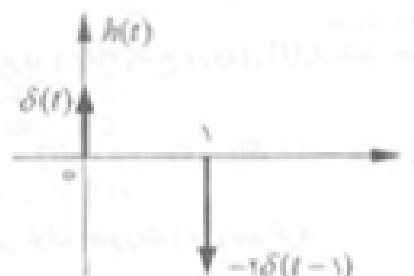
واضح است که شکل موج $v(t)$ همانند قسمت قبل خواهد بود.

مسئله ۱۲

با پاسخ حالت صفر مداری با $i_s(t)$ و $h(t)$ شکل زیر را تعیین و رسم کنید.



(ب)



(الف)

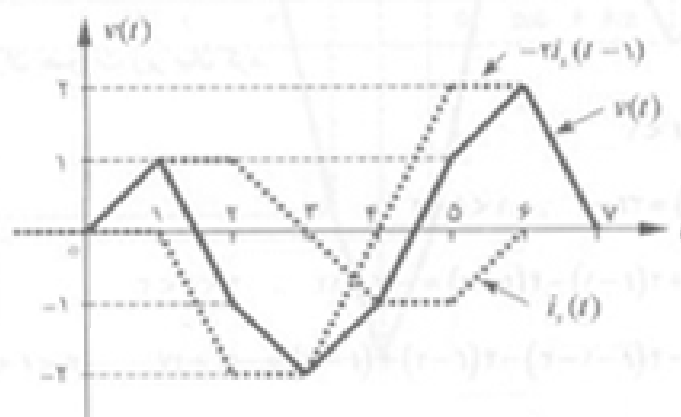
شکل مسئله ۱۲

حل : با فرض اینکه خروجی $v(t)$ بوده و مدار خطی و تغییرناپذیر با زمان باشد خواهیم داشت.

$$h(t) = \delta(t) - \tau\delta(t - \tau)$$

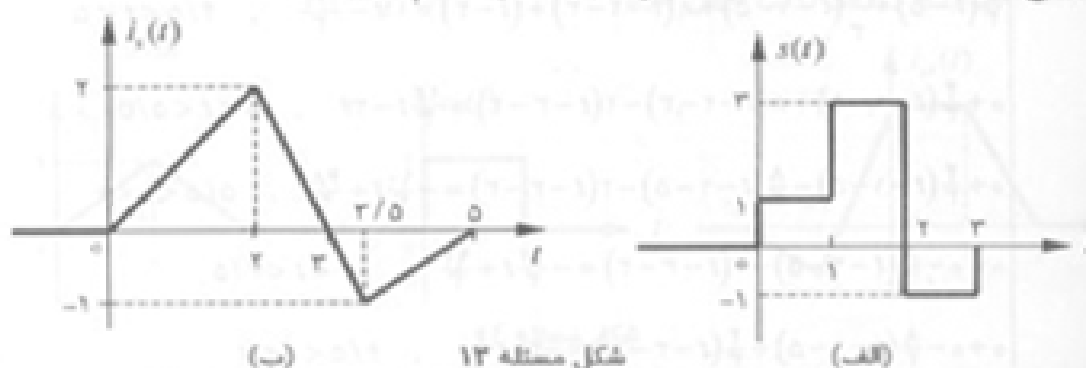
$$v(t) = i_s(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(t') i_s(t - t') dt' = i_s(t) - \tau i_s(t - \tau) \quad (1)$$

شکل موج $v(t)$ بصورت زیر بدست می آید.



مسئله ۱۳

پاسخ ضربه مداری با $i_s(t)$ و $s(t)$ بشکل زیر را تعیین و رسم کنید.



حل : ابتدا با توجه به پاسخ پله، پاسخ ضربه را بدست می آوریم.

$$\begin{aligned} s(t) &= (u(t) - u(t - \tau)) + \tau(u(t - \tau) - u(t - 2\tau)) - (u(t - \tau) - u(t - 2\tau)) \\ &= u(t) + \tau u(t - \tau) - \tau u(t - \tau) + u(t - 2\tau) \end{aligned}$$

$$\rightarrow h(t) = \frac{ds(t)}{dt} = \delta(t) + \tau\delta(t - \tau) - \tau\delta(t - \tau) + \delta(t - 2\tau)$$

حال با استفاده از انتگرال کاتو لوشین پاسخ حالت صفر را به ازای ورودی $i_s(t)$ تعیین می کنیم.

$$v(t) = i_s(t) * h(t) = \int_{-\infty}^t h(t') i_s(t-t') dt' = i_s(t) + v_i(t-1) - v_i(t-2) + i_s(t-2)$$

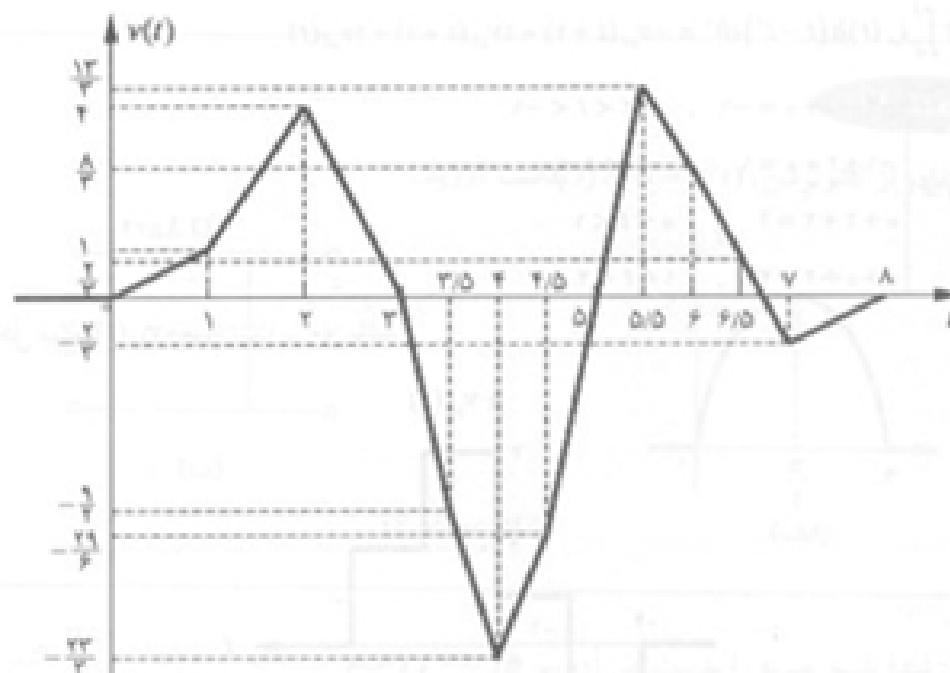
$$i_s(t) = \begin{cases} t & , \quad 0 < t < 1 \\ -2(t-2) & , \quad 2 < t < 3/2 \\ \frac{3}{2}(t-5) & , \quad 3/2 < t < 5 \end{cases}$$

بنابراین $v(t)$ را می توان بصورت زیر بیان کرد

$$\begin{aligned} & \begin{cases} t & , \quad 0 < t < 1 \\ t + v_i(t-1) = 2t - 2 & , \quad 1 < t < 2 \\ -2(t-2) + v_i(t-1) - v_i(t-2) = -2t + 12 & , \quad 2 < t < 3 \\ -2(t-2) - v_i(t-1-2) - v_i(t-2) + (t-2) = -5t + 17 & , \quad 3 < t < 3/2 \\ \frac{3}{2}(t-5) - v_i(t-1-2) - v_i(t-2) + (t-2) = -\frac{13}{2}t + \frac{57}{2} & , \quad 3/2 < t < 4 \\ \frac{3}{2}(t-5) - v_i(t-1-2) + v_i(t-2-2) + (t-2) = \frac{3}{2}t - \frac{3}{2} & , \quad 4 < t < 5/2 \\ \frac{3}{2}(t-5) + \frac{3}{2}(t-1-5) + v_i(t-2-2) + (t-2) = 17 - \frac{13}{2}t & , \quad 5/2 < t < 6 \\ 0 + \frac{3}{2}(t-1-5) + v_i(t-2-2) - v_i(t-2-2) = \frac{13}{2}t - 26 & , \quad 6 < t < 6/2 \\ 0 + \frac{3}{2}(t-1-5) - \frac{3}{2}(t-2-5) - v_i(t-2-2) = -\frac{3}{2}t + \frac{21}{2} & , \quad 6/2 < t < 7 \\ 0 + 0 - \frac{3}{2}(t-2-5) - v_i(t-2-2) = -\frac{3}{2}t + \frac{3}{2} & , \quad 7 < t < 7/2 \\ 0 + 0 - \frac{3}{2}(t-2-5) + \frac{3}{2}(t-2-5) = -5t + \frac{7}{2} & , \quad 7/2 < t < 8 \\ 0 + 0 + 0 + \frac{3}{2}(t-2-5) = \frac{3}{2}t - \frac{9}{2} & , \quad 8 < t < 9 \end{cases} \end{aligned}$$

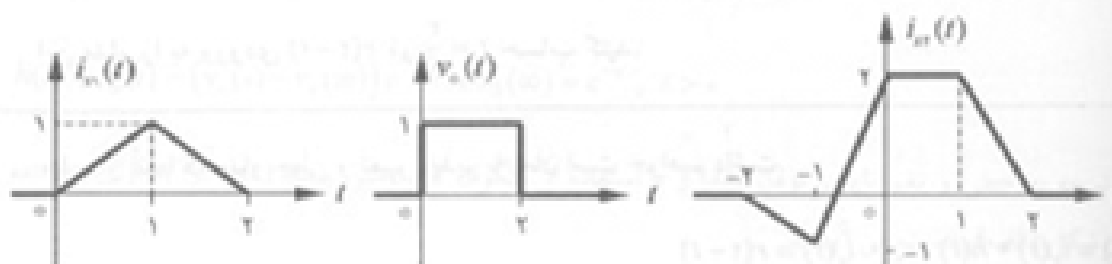
و لذا شکل موج $v(t)$ بصورت زیر خواهد بود





مسئله ۱۳

پاسخ حالت صفر یک مدار خطی و تغییرناپذیر با زمان به ورودی $v_e(t)$ می باشد. پاسخ حالت صفر را به ورودی $i_e(t)$ تعیین کنید.



شکل مسئله ۱۴

حل: با فرض اینکه پاسخ حالت صفر به ازای ورودی $v_e(t)$ باشد خواهیم داشت.

$$v_{ss}(t) = i_{ss}(t) * h(t) = \int_{-\infty}^t i_{ss}(t') h(t-t') dt'$$

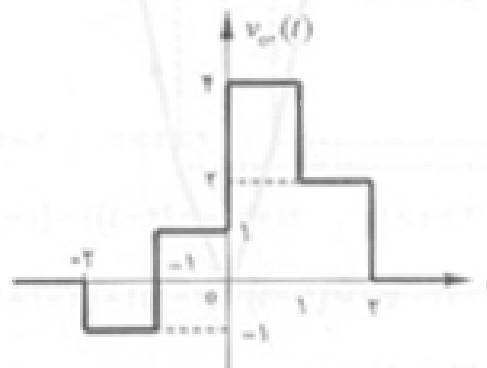
$$i_{ss}(t) = -i_{ss}(t+\tau) + \tau i_{ss}(t+\tau) + \tau i_{ss}(t) \quad \therefore \quad v_{ss}(t) = i_{ss}(t) * h(t)$$

$$v_{ss}(t) = \int_{-\infty}^t i_{ss}(t') h(t-t') dt' = - \int_{-\infty}^t i_{ss}(t'+\tau) h(t-t') dt' + \tau \int_{-\infty}^t i_{ss}(t'+\tau) h(t-t') dt' \quad (1)$$

$$+2 \int_0^t i_{in}(t') h(t-t') dt' = -v_{out}(t+1) + 2v_{out}(t+1) + v_{out}(t)$$

$$\rightarrow v_{out}(t) = \begin{cases} -1+0+0 = -1, & -2 < t < -1 \\ -1+1+0 = 1, & -1 < t < 0 \\ 0+1+1 = 2, & 0 < t < 1 \\ 0+0+1 = 1, & 1 < t < 2 \end{cases}$$

بنابراین شکل موج $v_{out}(t)$ بصورت زیر می باشد.



مسئله ۱۵

۱۱ پاسخ ضربه یک مدار خطی و تغییر ناپذیر با زمان $h(t) = \sum_{K=-\infty}^{\infty} \delta(t-K)$ است. پاسخ حالت صفر

این مدار را به ورودی $r(t-t)$ در $t = \frac{\pi}{4}$ حساب کنید.

حل: از آنجا که مدار خطی و تغییر ناپذیر با زمان است خواهیم داشت:

$$v(t) = i_s(t) * h(t), \quad i_s(t) = r(t-t)$$

$$v(t) = \int_0^t h(t') r(t-(t-t')) dt' = \int_0^t \sum_{K=-\infty}^{\infty} \delta(t-K) r(t-(t-t')) dt = \sum_{K=-\infty}^{\infty} r(t-(t-K))$$

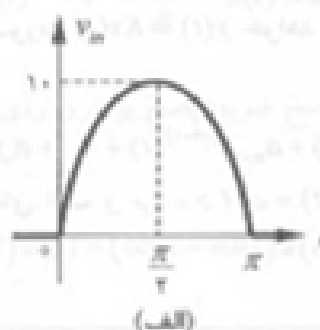
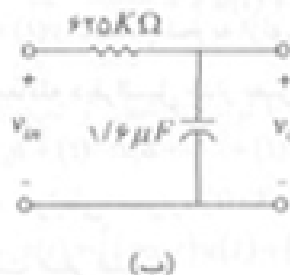
$$\rightarrow v(t) = \sum_{K=-\infty}^{\infty} r(t+K-t) \rightarrow v\left(\frac{\pi}{4}\right) = \sum_{K=-\infty}^{\infty} r\left(K+\frac{1}{4}\right) = r\left(\frac{1}{4}\right) + r\left(\frac{5}{4}\right) + r\left(\frac{9}{4}\right) + \dots$$

$$\text{طبق تعریف تابع شبه واحد } r(t-t) = \begin{cases} t-t, & t-t > 0 \\ 0, & t-t < 0 \end{cases} = \begin{cases} t-t, & t < t \\ 0, & t > t \end{cases}$$

$$v\left(\frac{\pi}{4}\right) = \left(1-\frac{1}{4}\right) + \left(1-\frac{5}{4}\right) + 0 + \dots = 1$$

مسئله ۱۶

با استفاده از کاتولوشن، $v_o(t = 2/2)$ را بدست آورید.



شکل مسئله ۱۶

حل : ابتدا پاسخ ضربه را بدست می آوریم. در $t = \infty$ واضح است که $v_o(\infty) = 0$ می باشد و در $t = 0$ عازن اتصال کوتاه بوده و جریان $\frac{\delta(t)}{625 \times 10^3}$ از آن می گذرد (فرض $v_o = \delta(t)$ بنظرین داریم).

$$v_o(0^+) = v_o(0^-) + \frac{1}{1/6 \times 10^{-6}} \int_{-\infty}^{0^+} \frac{\delta(t)}{625 \times 10^3} dt = 0 + \frac{1}{1/6 \times 625 \times 10^{-6}} = 1$$

$$RC = 1/6 \times 625 \times 10^{-6} = 1 \text{ ثابت زمانی}$$

$$\rightarrow h(t) = v_o(t) = (v_o(0) - v_o(\infty))e^{-\frac{t}{RC}} + v_o(\infty) = e^{-t}, \quad t > 0$$

با توجه به خطی و تغییرناپذیر بودن مدار و با استفاده از انتگرال کاتولوشن پاسخ $v_o(t)$ را به ازای v_{in} داده شده در شکل (الف) بدست می آوریم.

$$v_o(t) = \int_0^t v_{in}(t')h(t-t')dt' = \int_0^t 1 \cdot \sin t' \cdot e^{-(t-t')}dt' = 1 \cdot e^{-t} \int_0^t 1 \cdot \sin t' e^{t'}dt'$$

$$= 1 \cdot e^{-t} \cdot \frac{1}{1} \cdot (\sin t' - \cos t') \Big|_0^t = 0(\sin t - \cos t + e^{-t})$$

$$v_o(2/2) = 0(\sin 2/2 - \cos 2/2 + e^{-2/2}) = 7/5 V$$

مسئله ۱۷

الف- در یک مدار خطی و تغییر ناپذیر با زمان ثابت کنید اگر به ازای ورودی $x(t) = u(t)$ خروجی

$$y(t) = Ku(t)$$
 باشد، پاسخ به ازای هر ورودی دلخواه $x(t)$ بصورت $y(t) = Kx(t)$ خواهد بود.

ب- اگر معادله دیفرانسیل مدار بصورت زیر باشد.

$$a_n y^{(n)}(t) + a_{n-1} y^{(n-1)}(t) + \dots + a_1 y'(t) + a_0 y(t) = b_m x^{(m)}(t) + \dots + b_1 x'(t) + b_0 x(t)$$

تحت چه شرایطی همواره $y(t) = Kx(t)$ است. (در قسمت های الف و ب، $t > 0$ ، $x(t) = 0$ و $y(t)$ پاسخ حالت صفر است)

حل : الف - از آنجا که مدار خطی و تغییر ناپذیر با زمان است لذا اگر ورودی برابر مشتق $u(t)$ باشد خروجی نیز برابر مشتق $Ku(t)$ خواهد شد.

$$\rightarrow x(t) = \frac{du(t)}{dt} = \delta(t) \rightarrow y(t) = h(t) = \frac{dy(t)}{dt} = K\delta(t)$$

و چون به ازای $t < 0$ ، $x(t) = 0$ بوده و مدار در حالت صفر می باشد لذا به ازای ورودی دلخواه $x(t)$ خواهیم داشت.

$$y(t) = \int_{-\infty}^t h(t')x(t-t')dt' = \int_{-\infty}^t K\delta(t')x(t-t')dt' = Kx(t-t')|_{t'=-\infty} = Kx(t)$$

ب- شرط اینکه $y(t) = Kx(t)$ پاسخ معادله دیفرانسیل باشد این است که در معادله دیفرانسیل صدق کند.

$$a_n Kx^{(n)}(t) + a_{n-1} Kx^{(n-1)}(t) + \dots + a_1 Kx'(t) + a_0 Kx = b_m x^{(m)}(t) + \dots + b_1 x'(t) + b_0 x(t)$$

و شرط برقرار بودن رابطه فوق این است که مرتبه مشتق دو طرف برابر باشد و یا $n = m$ باشد. بنابراین به ازای $y(t) = Kx(t)$ ، $n = m$ پاسخ حالت صفر مدار با معادله دیفرانسیل فوق و ورودی $x(t)$ خواهد بود.

مسئله ۱۸

الف- در یک مدار خطی و تغییر ناپذیر با زمان برای ورودی $x(t) = e^t u(t)$ پاسخ حالت صفر

$$y(t) = (\sin t)u(t)$$
 حاصل شده است.

الف- پاسخ ضربه این مدار را تعیین کنید.

ب- پاسخ حالت صفر این مدار را به ورودی $x(t) = (\sin t)u(t)$ بدست آورید.

حل : الف - می توان نوشت:

$$y(t) = x(t) * h(t)$$

$$x(t) = e^t u(t) \rightarrow \frac{dx(t)}{dt} = e^t u(t) + e^t \Big|_{t=0} \quad \delta(t) = e^t u(t) + \delta(t) \rightarrow \frac{dx(t)}{dt} - x(t) = \delta(t)$$

بنابراین پاسخ ضربه، پاسخ برای ورودی $\frac{dx(t)}{dt} - x(t)$ می باشد که با توجه به خطی و تغییرناپذیر بودن مدار داریم:

$$h(t) = \frac{dy(t)}{dt} - y(t) = \left\{ (\cos t) u(t) + (\sin t) \Big|_{t=0} \delta(t) \right\} - (\sin t) u(t) = (\cos t - \sin t) u(t)$$

ب - پاسخ حالت صفر خواسته شده را می توان با استفاده از انتگرال کانولوشن بدست آورد.

$$y_1(t) = x_1(t) * h(t) \quad , \quad x_1(t) = (\sin t) u(t) \quad , \quad h(t) = (\cos t - \sin t) u(t)$$

$$\rightarrow y_1(t) = \int_0^t h(t') x_1(t - t') dt' = \int_0^t (\sin t' - \cos t') \sin(t - t') dt'$$

$$= \int_0^t \left\{ \sin t (\sin t' \cos t' - \cos t' t') - \cos t' (\sin t' t' - \sin t' \cos t') \right\} dt'$$

$$= \int_0^t \left\{ \sin t \left(\frac{1}{2} \sin 2t' - \frac{1 + \cos 2t'}{2} \right) - \cos t' \left(\frac{1 - \cos 2t'}{2} - \frac{1}{2} \sin 2t' \right) \right\} dt'$$

$$= \left\{ \sin t \left(-\frac{1}{4} \cos 2t' - \frac{1}{4} t' - \frac{1}{4} \sin 2t' \right) - \cos t' \left(\frac{1}{4} t' - \frac{1}{4} \sin 2t' + \frac{1}{4} \cos 2t' \right) \right\} \Big|_0^t$$

$$= -\frac{1}{4} \sin t + \frac{1}{4} t (\sin t + \cos t)$$

روش دوم : در این روش از تبدیل لاپلاس و رابطه $H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)}$ کمک می گیریم.

$$H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{\frac{1}{s^2 + 1}}{\frac{1}{s - 1}} = \frac{s - 1}{s^2 + 1} = \frac{s}{s^2 + 1} - \frac{1}{s^2 + 1} \rightarrow h(t) = \cos t - \sin t, \quad t > 0$$

$$Y_1(s) = H(s) \cdot X_1(s) = \frac{s - 1}{s^2 + 1} \cdot \frac{1}{s^2 + 1} = \frac{s}{(s^2 + 1)^2} - \frac{1}{(s^2 + 1)^2}$$

$$\rightarrow y_1(t) = \frac{1}{4} t \sin t - \frac{1}{4} (\sin t - t \cos t)$$

مسئله ۱۹

در یک مدار خطی و تغییر ناپذیر با زمان برای ورودی $x(t) = (e^{-t} - \sin t)u(t)$ پاسخ حالت

صفر $y(t) = \delta(t)$ حاصل شده است.

الف- پاسخ ضربه مدار را تعیین کنید.

ب- آیا شرایط اولیه ای وجود دارد که به ازای آن پاسخ ورودی صفر با گذشت زمان به سمت

بی نهایت میل کند.

حلی: الف - با توجه به خطی و تغییر ناپذیر بودن مدار می توان نوشت:

$$x(t) = (e^{-t} - \sin t)u(t) \rightarrow \frac{dx}{dt} = (-e^{-t} - \cos t)u(t) + (e^{-t} - \sin t)\bigg|_{t=0} \delta(t) \\ = (-e^{-t} - \cos t)u(t) + \delta(t)$$

$$\frac{dx'}{dt'} = (e^{-t} + \sin t)u(t) + (-e^{-t} - \cos t)\bigg|_{t=0} \delta(t) + \delta'(t) = (e^{-t} + \sin t)u(t) - 1\delta(t) + \delta'(t)$$

$$\frac{dx'}{dt'} + x = 1e^{-t}u(t) - 1\delta(t) + \delta'(t)$$

$$\frac{dx'}{dt'} + \frac{dx}{dt} = -1e^{-t}u(t) + 1e^{-t}\bigg|_{t=0} \delta(t) - 1\delta'(t) + \delta''(t) = -1e^{-t}u(t) + 1\delta(t) - 1\delta'(t) + \delta''(t)$$

$$\frac{dx'}{dt'} + \frac{dx'}{dt'} + \frac{dx}{dt} + x = \delta''(t) - \delta(t)$$

به ازای ورودی فوق پاسخ $y = \frac{dy''}{dt'} + \frac{dy'}{dt'} + \frac{dy}{dt} + y$ می باشد بنابر این داریم:

$$\frac{dh'}{dt'} - \frac{dh}{dt} = \delta^{(n)}(t) + \delta^{(n)}(t) + \delta^{(n)}(t) + \delta(t)$$

$$s^2 - s = 0 \rightarrow s = 1, 0 \rightarrow h(t) = (K_1 + K_2 e^t)u(t) + K_3 \delta^{(1)}(t) + K_4 \delta(t)$$

با جایگذاری در معادله دیفرانسیل خواهیم داشت:

$$K_3 \delta^{(2)}(t) + (K_1 - K_2) \delta^{(1)}(t) + (K_1 + K_2 - K_3) \delta^{(1)}(t) - K_4 \delta(t)$$

$$= \delta^{(2)}(t) + \delta^{(1)}(t) + \delta^{(1)}(t) + \delta(t)$$

$$\rightarrow \begin{cases} K_1 = 1 \\ K_1 - K_2 = 1 \\ -K_1 + K_1 - K_1 = 1 \\ -K_1 = 1 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} K_1 = -1 \\ K_2 = 2 \\ K_3 = 1 \\ K_4 = 2 \end{cases} \rightarrow h(t) = (-1 + 2e^t)u(t) + \delta'(t) + 2\delta(t)$$

روش دوم: در این روش از تبدیل لاپلاس و بکارگیری رابطه $H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)}$ استفاده می‌کنیم. برای قسمت (الف) داریم.

$$H(s) = \frac{1}{\frac{1}{s+1} - \frac{1}{s'+1}} = \frac{s' + s' + s + 1}{s(s-1)} = -\frac{1}{s} + \frac{2}{s-1} + s + 2$$

$$\rightarrow h(t) = -1 + 2e^t + \delta'(t) + 2\delta(t), \quad t > 0$$

ب = ابتدا معادله دیفرانسیل مدار را بدست می‌آوریم.

$$H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{(s+1)(s'+1)}{s(s-1)} \rightarrow \frac{d' y(t)}{dt'} - \frac{dy(t)}{dt} = \frac{d' x(t)}{dt'} + \frac{dx(t)}{dt} + x(t)$$

به ازای ورودی صفر $x(t) = 0$ معادله دیفرانسیل مدار بصورت زیر خواهد شد.

$$\frac{dy'}{dt'} - \frac{dy}{dt} = 0 \rightarrow \frac{dy}{dt} - y = 0 \rightarrow y(t) = Ke^t u(t)$$

که به ازای $0 \neq K = y(0)$ پاسخ با گذشت زمان به بی نهایت میل می‌کند.

مسئله ۲۰

در یک مدار خطی و تغییرناپذیر با زمان برای ورودی $(e^{-t} \cos t)u(t)$ پاسخ حالت صفر $e^{-t}u(t)$ بدست آمده است. پاسخ پله این مدار را تعیین کنید. (در حوزه زمان حل کنید)

حل: با توجه به خطی و تغییرناپذیر بودن مدار می‌توان نوشت.

$$x(t) = (e^{-t} \cos t)u(t) \rightarrow \frac{dx(t)}{dt} = -(e^{-t} \cos t)u(t) - (e^{-t} - \sin t)u(t) + \delta(t)$$

$$\rightarrow \frac{d' x(t)}{dt'} = (te^{-t} \cos t)u(t) + (te^{-t} \sin t)u(t) - 2\delta(t) + \delta'(t)$$

$$\frac{d' x(t)}{dt'} + 2\frac{dx(t)}{dt} + 5x(t) = \delta'(t) + 2\delta(t) \quad , \quad y(t) = e^{-t}u(t)$$

$$\rightarrow \frac{dh}{dt} + 2h = \frac{dy'}{dt'} + 2\frac{dy}{dt} + 5y = te^{-t}u(t) + 2\delta(t) + \delta'(t)$$

$$s + 2 = 0 \rightarrow s = -2 \rightarrow h(t) = \underbrace{K_1 u(t) e^{-2t}}_{\text{پاسخ خصوصی}} + \underbrace{K_2 \delta(t) + K_3 u(t) e^{-t}}_{\text{پاسخ عمومی}}$$

با جایگذاری پاسخ خصوصی در معادله دیفرانسیل به ازای $t = 0$ داریم:

$$-K_1 e^{-t} + 2K_1 e^{-t} = 2e^{-t} \rightarrow K_1 = 2$$

با جایگذاری $h(t)$ در معادله دیفرانسیل داریم:

$$(K_1 + 2K_2 + 2)\delta(t) + K_1 \delta'(t) = 2\delta(t) + \delta'(t) \rightarrow \begin{cases} K_1 = 1 \\ K_1 + 2K_2 + 2 = 2 \rightarrow K_2 = -1 \end{cases}$$

$$\rightarrow h(t) = (2e^{-t} - e^{-2t})u(t) + \delta(t)$$

در ادامه با استفاده از انتگرال کولوشن پاسخ پله را به ازای $t > 0$ ، $x(t) = u(t) = 1$ ، حساب خواهیم کرد.

$$x(t) = x(t) * h(t), \quad x(t) = u(t) = 1, \quad h(t) = (2e^{-t} - e^{-2t})u(t) + \delta(t)$$

$$x(t) = \int_0^t x(t')h(t-t')dt' = \int_0^t h(t-t')dt' = \int_0^t (2e^{-(t-t')} - e^{-2(t-t')} + \delta(t'))dt'$$

$$= \left(2e^{-(t-t')} - \frac{1}{2}e^{-2(t-t')} \right) \Big|_0^t + 1 = \left(2 - \frac{1}{2} \right) - \left(2e^{-t} - \frac{1}{2}e^{-2t} \right) + 1$$

$$\rightarrow x(t) = -2e^{-t} + \frac{1}{2}e^{-2t} + \frac{5}{2}, \quad t > 0 \rightarrow x(t) = \left(-2e^{-t} + \frac{1}{2}e^{-2t} + \frac{5}{2} \right)u(t)$$

با استفاده از تبدیل لاپلاس نیز می توانیم پاسخ پله را بصورت زیر حساب کنیم:

$$H(s) = \frac{S(s)}{U(s)} \rightarrow S(s) = U(s) \cdot H(s) = U(s) \cdot \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{1}{s} \cdot \frac{s+1}{(s+2)+1}$$

$$S(s) = \frac{(s+1)^2 + 1}{s(s+1)(s+2)} = -\frac{1}{s+1} + \frac{1}{s+2} + \frac{5}{2} \rightarrow x(t) = -2e^{-t} + \frac{1}{2}e^{-2t} + \frac{5}{2}, \quad t > 0$$

مسئله ۲۱

برای ورودی $x(t) = (\cos t - \sin t)u(t)$ پاسخ حالت صفر یک مدار خطی تغییر ناپذیر با زمان

بصورت $(e^{-t} - e^{-2t})u(t)$ است. پاسخ ضربه و پاسخ پله این مدار را بدست آورید.

حل: با توجه به خطی و تغییر ناپذیر بودن مدار با زمان می توان نوشت:

$$x(t) = (\cos t - \sin t)u(t) \quad , \quad y(t) = (e^{-t} - e^{-2t})u(t)$$

$$\frac{dx}{dt} = (-\sin t - \cos t)u(t) + \delta(t) \rightarrow \frac{d^2 x}{dt^2} = (-\cos t + \sin t) - \delta(t) + \delta'(t)$$

$$\rightarrow \frac{d^2 x}{dt^2} + x = -\delta(t) + \delta'(t) \rightarrow \frac{d^2 y}{dt^2} + y = -h + \frac{dh}{dt}$$

$$\rightarrow \frac{dh}{dt} - h = (te^{-t} - 2te^{-2t})u(t) + \delta(t)$$

$$\text{معادله مشخصه: } s-1=0 \rightarrow s=1 \rightarrow h(t) = \underbrace{K_1 e^t}_{\text{پاسخ خصوصی}} + \underbrace{K_2 e^{-t} + K_3 e^{-2t}}_{\text{پاسخ عمومی}}, t > 0$$

با جایگذاری پاسخ خصوصی در معادله دیفرانسیل به ازای $t > 0$ داریم:

$$-2K_2 e^{-t} - 2K_3 e^{-2t} = te^{-t} - 2te^{-2t} \rightarrow K_2 = -1, K_3 = \frac{5}{2}$$

و با انتگرال گیری از معادله دیفرانسیل در فاصله 0^- تا 0^+ شده بنابراین داریم:

$$h(0^+) = 1 \rightarrow K_1 - 1 + \frac{5}{2} = 1 \rightarrow K_1 = \frac{1}{2} \rightarrow h(t) = \left(\frac{1}{2} e^t - e^{-t} + \frac{5}{2} e^{-2t} \right) u(t)$$

در ادامه با استفاده از انتگرال کاتولوشن پاسخ پله را نیز محاسبه خواهیم کرد.

$$x(t) = u(t) \rightarrow s(t) = x(t) * h(t) = \int_0^t x(t')h(t-t')dt'$$

$$= \int_0^t \left(\frac{1}{2} e^{t'} - e^{t'-t} + \frac{5}{2} e^{2t'-2t} \right) dt' = \left(-\frac{1}{2} e^{t'-t} - e^{t'-t} + \frac{5}{6} e^{2t'-2t} \right) \Big|_0^t$$

$$= \left(-\frac{1}{2} - 1 + \frac{5}{6} \right) - \left(-\frac{1}{2} e^{-t} - e^{-t} + \frac{5}{6} e^{-2t} \right), t > 0 \rightarrow s(t) = \left(-\frac{1}{2} + \frac{1}{2} e^{-t} + e^{-t} - \frac{5}{6} e^{-2t} \right) u(t)$$

مسئله را با استفاده از تبدیل لاپلاس نیز می توان بصورت زیر حل کرد.

$$H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{\frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+2}}{\frac{1}{s} - \frac{1}{s^2+1}} = \frac{s^2+1}{(s-1)(s+1)(s+2)} = \frac{\frac{1}{2}}{s-1} - \frac{1}{s+1} + \frac{\frac{5}{2}}{s+2}$$

$$\rightarrow h(t) = \frac{1}{2} e^t - e^{-t} + \frac{5}{2} e^{-2t}, t > 0$$

$$S(s) = U(s) \cdot H(s) = \frac{1}{s} \left(\frac{s^2+1}{(s-1)(s+1)(s+2)} \right) = \frac{-\frac{1}{2}}{s} + \frac{\frac{1}{2}}{s-1} + \frac{1}{s+1} - \frac{\frac{5}{6}}{s+2}$$

$$\rightarrow s(t) = -\frac{1}{\tau} + \frac{1}{\tau}e^t + e^{-t} - \frac{5}{\tau}e^{-5t}, \quad t > 0$$

مسئله ۲۲

پاسخ حالت صفر یک مدار خطی تغییر ناپذیر با زمان برای ورودی $x(t) = e^{-t}u(t)$ بصورت $y(t) = (e^{-t} + 2e^{-5t})u(t)$ است. پاسخ پله این مدار چیست. (در حوزه زمان حل کنید)

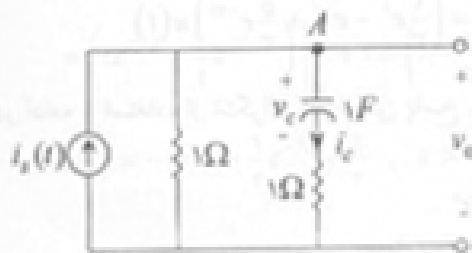
حل: از آنجا که مدار خطی و تغییر ناپذیر با زمان است لذا می توان نوشت:

$$\frac{dx(t)}{dt} = -e^{-t}u(t) + \delta(t) \rightarrow \frac{dx(t)}{dt} + x(t) = \delta(t) \rightarrow \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = h(t)$$

$$\rightarrow h(t) = (-2e^{-5t})u(t) + \delta(t) \rightarrow s(t) = \int_0^t h(t')dt' = \int_0^t (-2e^{-5t'} + \delta(t'))dt'$$

$$= e^{-5t} \Big|_0^t + 1 = e^{-5t} - 1 + 1 = e^{-5t} \rightarrow s(t) = (e^{-5t})u(t)$$

مسئله ۲۳



پاسخ حالت صفر v_o را تعیین کنید. $i_s(t) = e^{-t}u(t)$

اگر $v_c(0) = -1V$ باشد، پاسخ کامل $v_o(t)$ را حساب کنید.

شکل مسئله ۲۳

حل: با توجه به شکل مدار داریم:

$$v_o = v_c + i_c = v_c + \frac{dv_c}{dt} = v_c + Dv_c \rightarrow v_c = \frac{1}{D+1}v_o \rightarrow i_c = \frac{dv_c}{dt} = Dv_c = \frac{D}{D+1}v_o$$

$$\textcircled{A} \text{ KCL برای گره } \rightarrow -i_s + \frac{v_o}{1} + i_c = 0 \rightarrow -i_s + \frac{v_o}{1} + \frac{D}{D+1}v_o = 0$$

$$\rightarrow (1D+1)v_o = (D+1)i_s \rightarrow \frac{1dv_o}{dt} + v_o = \frac{di_s}{dt} + i_s = -e^{-t}u(t) + \delta(t) + e^{-t}u(t) = \delta(t)$$

$$\text{معادله مشخصه: } 1s+1=0 \rightarrow s=-\frac{1}{\tau} \rightarrow v_o(t) = Ke^{-\frac{1}{\tau}t}, \quad t > 0$$

در $t=0^+$ خازن اتصال کوتاه بوده بنابراین داریم:

$$i_s(0^+) = \frac{1}{1+1}i_s(0^+) = \frac{1}{2}A \rightarrow v_o(0^+) = \frac{1}{2} \rightarrow K = \frac{1}{2} \rightarrow v_o(t) = \frac{1}{2}u(t)e^{-\frac{1}{\tau}t}$$

برای محاسبه پاسخ کامل ابتدا پاسخ ورودی صفر را بدست می آوریم.

$$i_s(t) = 0 \rightarrow \tau \frac{dv_c}{dt} + v_c = 0 \rightarrow v_c(t) = K e^{-t/\tau}, \quad t > 0$$

$$v_c(0^-) = v_c(0^+) = -1 \rightarrow K = -1 \rightarrow v_c(t) = -u(t) e^{-t/\tau}$$

پاسخ کامل برابر مجموع پاسخ ورودی صفر و پاسخ حالت صفر می باشد.

$$v_o(t) = \frac{1}{\tau} u(t) e^{-t/\tau} - u(t) e^{-t/\tau} = -\frac{1}{\tau} u(t) e^{-t/\tau}$$

مسئله ۲۴

۱) پاسخ ضربه معادلات دیفرانسیل زیر را تعیین کنید.

$$۱) \frac{d^2 y}{dt^2} + 1 \frac{dy}{dt} + 2y = 1 \frac{d\omega}{dt} + \omega \quad ۲) \frac{d^2 y}{dt^2} + 1 \frac{dy}{dt} + 2y = \frac{d^2 \omega}{dt^2} + 2 \frac{d\omega}{dt} + 2\omega$$

$$۳) \frac{d^2 y}{dt^2} + 1 \frac{dy}{dt} + 2y = \frac{d\omega}{dt} + 2\omega \quad ۵) \frac{d^2 y}{dt^2} + 2 \frac{dy}{dt} + 2y = 1 \frac{d^2 \omega}{dt^2} + \omega$$

$$۴) \frac{d^2 y}{dt^2} + 1 \frac{dy}{dt} + 2y = \frac{d\omega}{dt} + \omega \quad ۶) \frac{d^2 y}{dt^2} + 2 \frac{dy}{dt} + 2y = 2 \frac{d^2 \omega}{dt^2} + \omega$$

حل : در معادلات دیفرانسیل شامل تابع ضربه علاوه بر پاسخ عمومی و خصوصی شامل توابع ویژه

نیز می باشد که در آن n بیشترین درجه مشتقات خروجی و m بیشترین درجه مشتقات تابع

ضربه است. با در نظر گرفتن این موضوع به حل معادلات فوق می پردازیم. واضح است که اگر $n - m < 0$ باشد پاسخ شامل ضربه ای نخواهد بود.

$$\omega(t) = \delta(t) \rightarrow y(t) = h(t)$$

$$۱) \frac{d^2 y}{dt^2} + 1 \frac{dy}{dt} + 2y = 1 \delta^{(1)}(t) + \delta(t)$$

$$\text{معادله مشخصه: } s^2 + 1s + 2 = 0 \rightarrow s = -1, -2 \rightarrow y(t) = Ae^{-t} + Be^{-2t}$$

$$۲) \frac{d^2 y}{dt^2} + 1 \frac{dy}{dt} + 2y = \delta^{(2)}(t) + \delta(t)$$

$$\text{معادله مشخصه: } s^2 + 1s + 2 = 0 \rightarrow s = -1 \pm j \rightarrow y(t) = e^{-t} (A \cos t + B \sin t)$$

$$۳) \frac{d^2 y}{dt^2} + 1 \frac{dy}{dt} + 2y = \delta^{(1)}(t) + \delta(t)$$

$$\text{معادله مشخصه: } s^2 + 1s + 2 = 0 \rightarrow s = -2, -2 \rightarrow y(t) = (A + Bt) e^{-2t}$$

$$۱) \frac{d^2 y}{dt^2} + ۲ \frac{dy}{dt} + ۲y = \delta^{(۱)}(t) + ۲\delta^{(۱)}(t) + ۱\delta(t)$$

$$\text{معادله مشخصه: } s^2 + ۲s + ۲ = 0 \rightarrow s = -۱, -۱ \pm j$$

$$\rightarrow y(t) = Ae^{-t} + e^{-t} (B \cos t + C \sin t)$$

$$۵) \frac{d^2 y}{dt^2} + ۲ \frac{dy}{dt} + ۲y = ۱\delta^{(۱)}(t) + \delta(t)$$

$$\text{معادله مشخصه: } s^2 + ۲s + ۲ = 0 \rightarrow s = -۱, -۱ \rightarrow y(t) = Ae^{-t} + Be^{-t} + K_0 \delta(t)$$

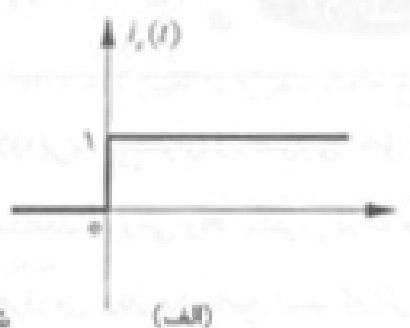
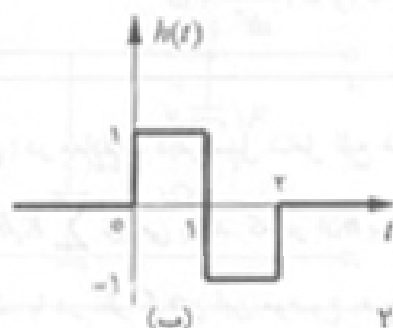
$$۶) \frac{d^2 y}{dt^2} + ۲ \frac{dy}{dt} + ۲y = ۱\delta''(t) + \delta(t)$$

$$\text{معادله مشخصه: } s^2 + ۲s + ۲ = 0 \rightarrow s = -۱, -۱$$

$$\rightarrow y(t) = Ae^{-t} + Be^{-t} + K_0 \delta(t) + K_1 \delta^{(۱)}(t)$$

مسئله ۲۵

کاتولوشن دو سیگنال نشان داده شده را محاسبه و رسم کنید.



شکل مسئله ۲۵

حل: با توجه به شکل توابع می‌توان نوشت:

$$v(t) = i_s(t) * h(t) \quad , \quad i_s(t) = u(t)$$

$$0 < t < ۱ \rightarrow h(t) = ۱ \rightarrow v(t) = \int_0^t h(t') i_s(t-t') dt' = \int_0^t u(t-t') dt' = -r(t-t') \Big|_0^t$$

$$= -r(0) + r(t) = t$$

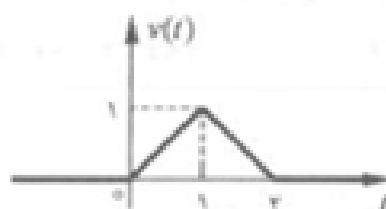
$$۱ < t < ۲ \rightarrow h(t) = -۱ \rightarrow v(t) = v(۱) + \int_1^t -i_s(t-t') dt' = ۱ - \int_1^t u(t-t') dt'$$

$$= r(t-t') \Big|_1^t + ۱ = r(0) - r(t-۱) + ۱ = -t + ۲$$

$$t > 2 \rightarrow h(t) = 0 \rightarrow v(t) = v(2) + \int_2^t 0 \times I_s(t-t') dt' = v(2) = 0$$

$$\rightarrow v(t) = \begin{cases} t, & 0 < t < 1 \\ -t+2, & 1 < t < 2 \\ 0, & t > 2 \end{cases}$$

بنابراین $v(t)$ را بصورت زیر می توان رسم کرد.



مسئله ۲۶

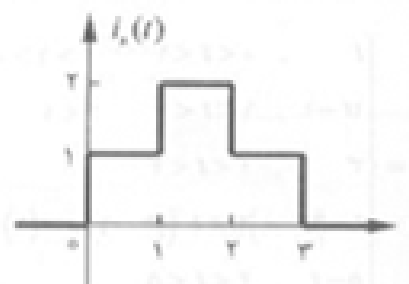
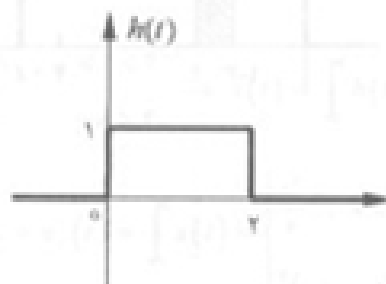
اگر بدانیم پاسخ ضربه مداری بصورت $h(t)$ مسئله ۲۵ باشد، پاسخ حالت صفر این مدار را به ورودی $i_s(t)$ مسئله ۲۵، بدون استفاده از انتگرال کانولوشن بدست آورید.

حل: از آنجا که $i_s(t) = u(t)$ می باشد لذا پاسخ حالت صفر خواسته شده پاسخ پله بوده که با انتگرال گیری از پاسخ ضربه $h(t)$ بدست می آید که با توجه به شکل موج $h(t)$ داریم.

$$h(t) = \begin{cases} 1, & 0 < t < 1 \\ -1, & 1 < t < 2 \\ 0, & t > 2 \end{cases}, \quad s(t) = \int h(t) dt = \begin{cases} t, & 0 < t < 1 \\ -t+2, & 1 < t < 2 \\ 0, & t > 2 \end{cases}$$

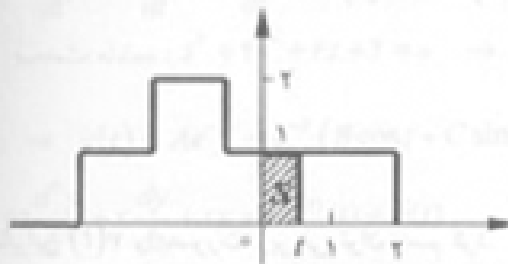
مسئله ۲۷

کانولوشن دو سیگنال داده شده را محاسبه و رسم کنید.

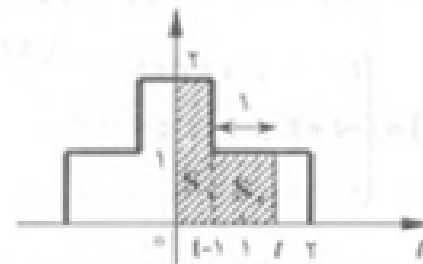


شکل مسئله ۲۷

حل: برای حل مسئله از شکل توابع و سطح زیر منحنی آنها استفاده خواهیم کرد (روش ترمیمی).

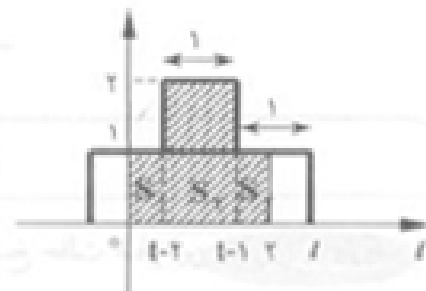


$$0 < t < 1 \rightarrow v(t) = S = t$$

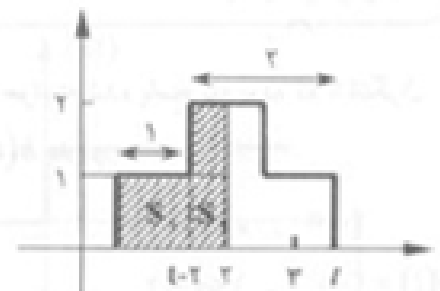


$$1 < t < 2 \rightarrow v(t) = S_1 + S_2 = 2(t-1) + 1 = t - 1$$

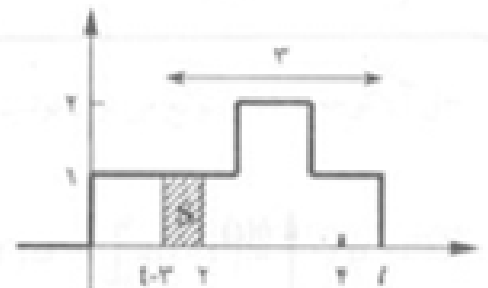
$$2 < t < 3 \rightarrow v(t) = S_1 + S_2 + S_3 = (t-2) + 2 + (2-(t-1))$$



$$3 < t < 4 \rightarrow v(t) = S_1 + S_2 = 1 + 2(2-(t-2)) = 4 - t$$

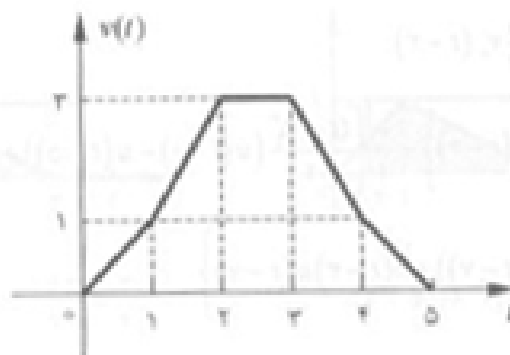


$$4 < t < 5 \rightarrow v(t) = S = (2-(t-2)) = 0 - t$$



$$\rightarrow v(t) = \begin{cases} t, & 0 < t < 1 \\ t-1, & 1 < t < 2 \\ 2, & 2 < t < 3 \\ 4-t, & 3 < t < 4 \\ 0-t, & 4 < t < 5 \end{cases}$$

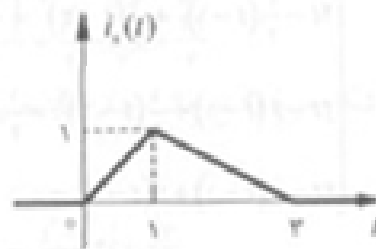
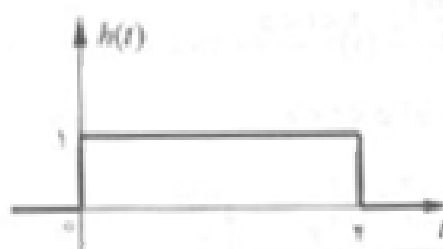
بنابراین نمودار $v(t)$ به صورت زیر خواهد شد.



مسئله ۲۸

۱- پاسخ حالت صفر را به دو طریق بدست آورید.

۲- با استفاده از انتگرال کاتولوشن



شکل مسئله ۲۸

حل : ۱- با توجه به خطی و تغییرناپذیری مدار با زمان و بدون بهکارگیری انتگرال کاتولوشن داریم.

$$i_s(t) = t(u(t) - u(t-1)) + \left(\frac{2}{3} - \frac{t}{3}\right)(u(t-1) - u(t-3))$$

$$= tu(t) - \frac{2}{3}(t-1)u(t-1) + \frac{1}{3}(t-3)u(t-1) = r(t) - \frac{2}{3}r(t-1) + \frac{1}{3}r(t-3)$$

پاسخ شیب با دو بار انتگرال گیری از پاسخ ضربه بدست می آید.

$$h(t) = \begin{cases} 1, & 0 < t < 2 \\ 0, & t > 2 \end{cases} \rightarrow s(t) = \int h(t) dt = \begin{cases} t, & 0 < t < 2 \\ 2, & t > 2 \end{cases}$$

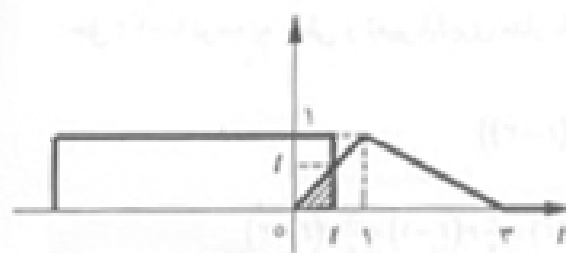
$$\text{پاسخ شیب } v_o(t) = \int s(t) = \begin{cases} \frac{t^2}{2}, & 0 < t < 2 \\ \frac{t^2}{2} - 2t + 4, & t > 2 \end{cases} = \frac{t^2}{2}(u(t) - u(t-2)) + 2tu(t-2)$$

و پاسخ حالت صفر به ورودی $i_s(t)$ با توجه به $i_s(t)$ بدست آمده بصورت زیر حاصل خواهد شد.

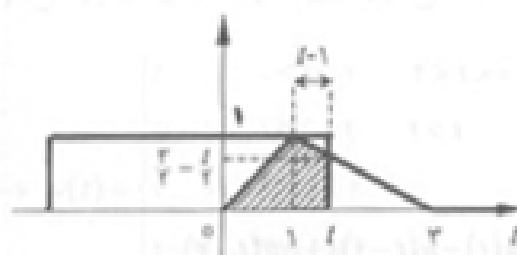
$$\begin{aligned}
 v(t) &= v_o(t) - \frac{\tau}{\tau} v_o(t-1) + \frac{1}{\tau} v_o(t-\tau) \\
 &= \left\{ \frac{t'}{\tau} (u(t) - u(t-\tau)) + \tau u(t-\tau) \right\} - \frac{\tau}{\tau} \left\{ \frac{(t-1)'}{\tau} (u(t-1) - u(t-5)) + \tau (t-1) u(t-5) \right\} \\
 &\quad + \frac{1}{\tau} \left\{ \frac{(t-\tau)'}{\tau} (u(t-\tau) - u(t-\tau)) + \tau (t-\tau) u(t-\tau) \right\}
 \end{aligned}$$

$$\rightarrow v(t) = \begin{cases} \frac{t'}{\tau}, & 0 < t < 1 \\ \frac{t'}{\tau} - \frac{\tau}{\tau} (t-1)' = -\frac{1}{\tau} t' + \frac{\tau}{\tau} t - \frac{\tau}{\tau}, & 1 < t < \tau \\ \frac{t'}{\tau} - \frac{\tau}{\tau} (t-1)' + \frac{1}{\tau} (t-\tau)' = \frac{\tau}{\tau}, & \tau < t < 1 \\ \tau t - \frac{\tau}{\tau} (t-1)' + \frac{1}{\tau} (t-\tau)' = -\frac{1}{\tau} t' + \tau t - \frac{1\tau}{\tau}, & 1 < t < 5 \\ \tau t - \tau (t-1)' + \frac{1}{\tau} (t-\tau)' = \frac{1}{\tau} t' - \frac{\tau}{\tau} t + \frac{\tau 1}{\tau}, & 5 < t < \tau \\ \tau t - \tau (t-1)' + \tau (t-\tau)' = 0, & t > \tau \end{cases}$$

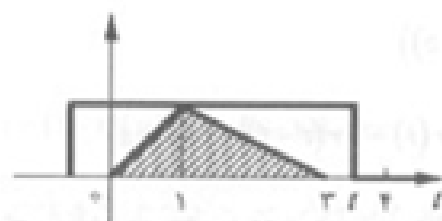
۲- حال با استفاده از انتگرال کاتولوشن و به روش ترمیمی $v(t)$ را بدست می آوریم.



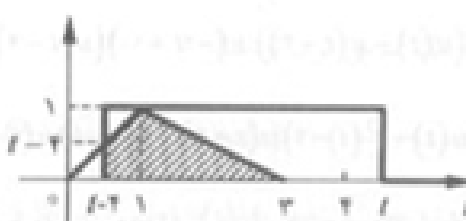
$$0 < t < 1 \rightarrow v(t) = \frac{t \times t}{\tau} = \frac{t'}{\tau}$$



$$\begin{aligned}
 1 < t < \tau \rightarrow v(t) &= \frac{1 \times 1}{\tau} + \frac{(t-1)}{\tau} \left(\frac{\tau}{\tau} - 1 + 1 \right) \\
 &= -\frac{1}{\tau} t' + \frac{\tau}{\tau} t - \frac{\tau}{\tau}
 \end{aligned}$$

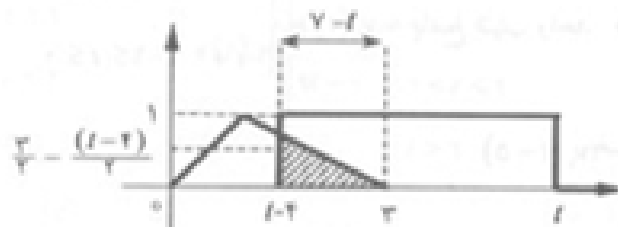


$$0 < t < 1 \rightarrow v(t) = \frac{1 \times t}{1} = t$$



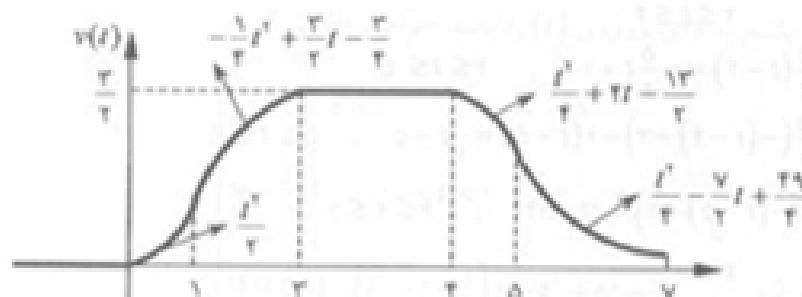
$$1 < t < 2 \rightarrow v(t) = \frac{1}{1} - \frac{(t-1)^2}{2}$$

$$= -\frac{t^2}{2} + t - \frac{1}{2}$$



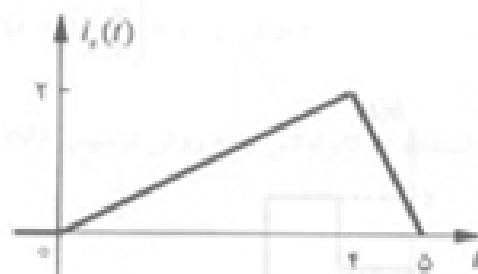
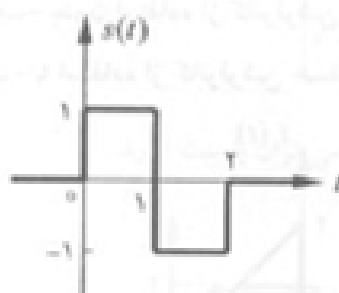
$$2 < t < 5 \rightarrow v(t) = \frac{(5-t)\left(\frac{3}{2} - \frac{t-2}{2}\right)}{2} = \frac{t^2}{4} - \frac{5}{4}t + \frac{19}{4}$$

بنابراین شکل موج پاسخ حالت صفر $v(t)$ بصورت زیر خواهد بود.



مسئله ۲۹

پاسخ پله مداری داده شده است. پاسخ حالت صفر را برای ورودی $i_s(t)$ بدست آورید.



شکل مسئله ۲۹

حل: می توان نوشت:

$$\begin{aligned}
 i_s(t) &= \frac{1}{4}i(u(t) - u(t-2)) + (-2t+10)(u(t-2) - u(t-5)) \\
 &= \frac{1}{4}iu(t) - \frac{5}{4}(t-2)u(t-2) - 2(t-5)u(t-5) = \frac{1}{4}r(t) - \frac{5}{4}r(t-2) - 2r(t-5)
 \end{aligned}$$

با فرض اینکه مدار خطی و تغییر ناپذیر با زمان باشد پاسخ به ازای ورودی $i_s(t)$ را برابر مجموع پاسخ به ازای سه تابع شیب است همچنین پاسخ شیب برابر انتگرال پاسخ پله می باشد بنابراین داریم:

$$i(t) = \begin{cases} 1, & 0 \leq t \leq 1 \\ -1, & 1 \leq t \leq 2 \end{cases} \rightarrow \text{پاسخ شیب واحد} = v_s(t) = \begin{cases} t, & 0 \leq t \leq 1 \\ -t+2, & 1 \leq t \leq 2 \end{cases}$$

$$v(t) = \frac{1}{4}v_s(t) - \frac{5}{4}v_s(t-2) - 2v_s(t-5)$$

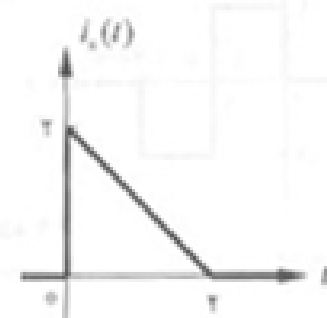
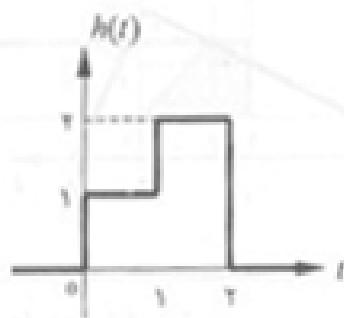
$$\rightarrow v(t) = \begin{cases} 0, & t \leq 0 \\ \frac{1}{4}t, & 0 \leq t \leq 1 \\ -\frac{1}{4}t+1, & 1 \leq t \leq 2 \\ 0, & 2 \leq t \leq 2 \\ -\frac{5}{4}(t-2) = -\frac{5}{4}t+10, & 2 \leq t \leq 5 \\ -\frac{5}{4}(-(t-2)+2) - 2(t-5) = \frac{3}{4}t-5, & 5 \leq t \leq 6 \\ -2(-(t-5)+2) = 2t-12, & 6 \leq t \leq 7 \\ 0, & t \geq 7 \end{cases}$$

مسئله ۳۰

ورودی یک مدار خطی تغییر ناپذیر با زمان و پاسخ ضربه آن داده شده اند از پاسخ حالت صفر را:

الف- بدون استفاده از کاتولوشن حساب کنید.

ب- با استفاده از کاتولوشن حساب کنید.



شکل مسئله ۳۰

حل : الف - می توان نوشت:

$$i_1(t) = (2-t)(u(t) - u(t-2)) = 2u(t) - tu(t) + (t-2)u(t-2) = 2u(t) - t(t) + t(t-2)$$

از آنجا که مدار خطی و تغییرناپذیر با زمان است لذا با انتگرال گیری های متوالی می توان پاسخ پله و پاسخ ضربه را بدست آورد.

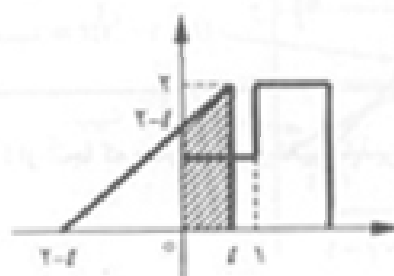
$$h(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ 1 & , 0 < t < 1 \\ 2 & , 1 < t < 2 \\ 0 & , t > 2 \end{cases} \rightarrow s(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ t & , 0 < t < 1 \\ 2t-1 & , 1 < t < 2 \\ 0 & , t > 2 \end{cases}$$

$$\text{پاسخ نیب} = v_1(t) = \begin{cases} \frac{t^2}{2} & , 0 < t < 1 \\ t^2 - t + \frac{1}{2} & , 1 < t < 2 \\ 2t - \frac{5}{2} & , t > 2 \end{cases}$$

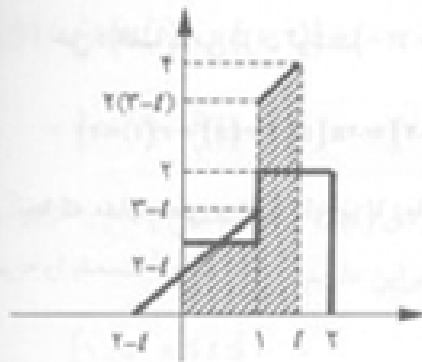
بنابراین اگر $v(t)$ پاسخ به ازای ورودی $i_1(t)$ باشد خواهیم داشت:

$$v(t) = 2s(t) - v_1(t) + v_1(t-2) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ 2t - \frac{t^2}{2} & , 0 < t < 1 \\ 2(2t-1) - \left(t^2 - t + \frac{1}{2}\right) = -t^2 + 5t - \frac{5}{2} & , 1 < t < 2 \\ 2 - \left(2t - \frac{5}{2}\right) + \frac{(t-2)^2}{2} = \frac{t^2}{2} - 5t + \frac{23}{2} & , 2 < t < 3 \\ 2 - \left(2t - \frac{5}{2}\right) + \left[(t-2)^2 - (t-2) + \frac{1}{2}\right] = t^2 - 4t + \frac{15}{2} & , 3 < t < 4 \\ 2 - \left(2t - \frac{5}{2}\right) + \left[2(t-2) - \frac{5}{2}\right] = 0 & , t > 4 \end{cases}$$

ب - با استفاده از کاتولوشن و به روش تریسیمی $v(t)$ را بصورت زیر می توان بدست آورد.

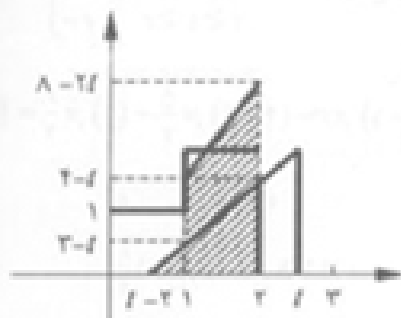


$$0 < t < 1 \rightarrow v(t) = \left(\frac{2-t+2}{2}\right)(t) = 2 - \frac{t^2}{2}$$



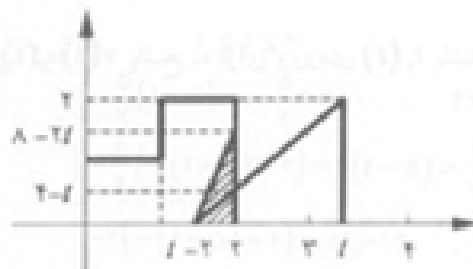
$$1 < t < 2 \rightarrow v(t) = \left(\frac{1-t+2-t}{2} \right)(1) + \left(\frac{2-t+2}{2} \right)(t-1)$$

$$= -t' + 2t - \frac{5}{2}$$



$$2 < t < 3 \rightarrow v(t) = \frac{((2-t)(1-(t-2)))}{2} + \left(\frac{2-t+2-t}{2} \right)(1)$$

$$= \frac{t'}{2} - 2t + \frac{7}{2}$$

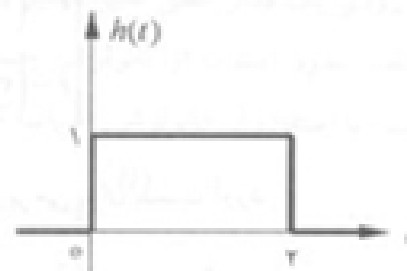
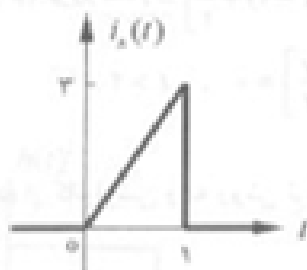


$$3 < t < 4 \rightarrow v(t) = \frac{(2-t)(2-(t-3))}{2}$$

$$= t' - 4t + 16$$

مسئله ۳۱

پاسخ حالت صفر را بدست آورید. (مدار خطی و تغییر ناپذیر با زمان است.)



شکل مسئله ۳۱

حل: از آنجا که مدار خطی و تغییر ناپذیر است می توان نوشت.

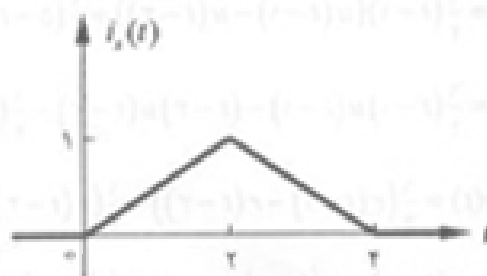
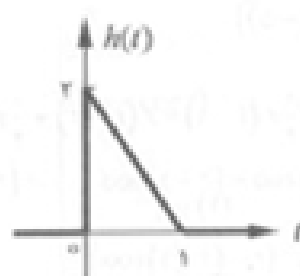
$$i_s(t) = \tau t (u(t) - u(t-1)) = \tau t u(t) - \tau(t-1)u(t-1) - \tau u(t-1) = \tau t(t) - \tau t(t-1) - \tau u(t-1)$$

$$h(t) = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ 1, & 0 < t < 1 \\ 0, & t > 1 \end{cases} \rightarrow s(t) = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ t, & 0 < t < 1 \\ 1, & t > 1 \end{cases} \rightarrow \text{پاسخ شب} = v_s(t) = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ \frac{t^2}{2}, & 0 < t < 1 \\ 1-t, & t > 1 \end{cases}$$

$$v(t) = \tau v_s(t) - \tau v_s(t-1) - \tau s(t-1) = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ \tau \frac{t^2}{2}, & 0 < t < 1 \\ \tau \frac{t^2}{2} - \tau \frac{(t-1)^2}{2} - \tau(t-1) = \frac{\tau}{2}, & 1 < t < 2 \\ \tau(1-t) - \tau \frac{(t-1)^2}{2} - \tau(t-1) = -\frac{\tau}{2}t^2 + 4t - \frac{3}{2}, & 2 < t < 3 \\ \tau(1-t) - \tau(1-t-1) - \tau(1) = 0, & t > 3 \end{cases}$$

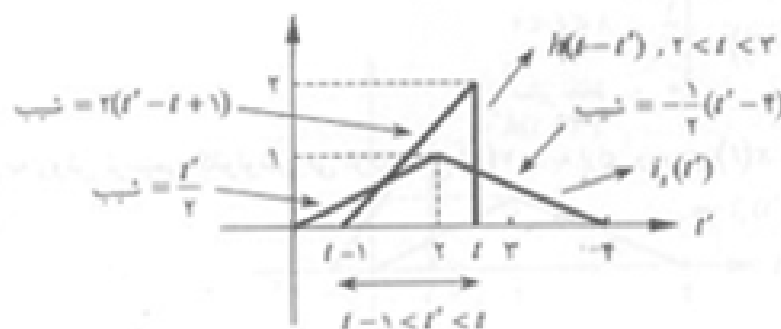
مسئله ۳۲

◀ پاسخ حالت صفر را در فاصله $2 \leq t \leq 3$ تعیین کنید. (مدار خطی و تغییرناپذیر با زمان است).



شکل مسئله ۳۲

حل: با پیکار گیری انتگرال کاتولوشن و با استفاده از روش ترسیمی داریم:



$$t < t < \tau \rightarrow v(t) = i_s(t) + h(t) = \int_{-\infty}^t i_s(t') h(t-t') dt'$$

$$\rightarrow v(t) = \int_{-\infty}^t \frac{1}{\tau} t' (\tau - \tau(t-t')) dt' + \int_t^{\tau} \left(\tau - \frac{1}{\tau} t' \right) (\tau - \tau(t-t')) dt' = \frac{t^2}{\tau} - \tau t' + \frac{1}{\tau} t - \frac{\tau^2}{\tau}$$

مسئله ۳۳

الف- در یک مدار خطی و تغییرناپذیر با زمان برای ورودی $x(t)$ پاسخ حالت صفر $y(t)$ حاصل

شده است. پاسخ را برای $x(t) = \begin{cases} \sin t & , 0 \leq t \leq 2\pi \\ 0 & \text{سایر مقادیر} \end{cases}$ بدست آورید.

ب- کاتولوشن $x(t)$ و $y(t)$ را تعیین کنید.



شکل مسئله ۳۳

حل: الف - با توجه به شکل مسئله می توان نوشت:

$$y(t) = \frac{1}{\tau} (t-1)(u(t-1) - u(t-3)) + \frac{1}{\tau} (5-t)(u(t-3) - u(t-5))$$

$$= \frac{1}{\tau} (t-1)u(t-1) - (t-3)u(t-3) - \frac{1}{\tau} (t-5)u(t-5) = \frac{1}{\tau} r(t-1) - r(t-3) + \frac{1}{\tau} r(t-5)$$

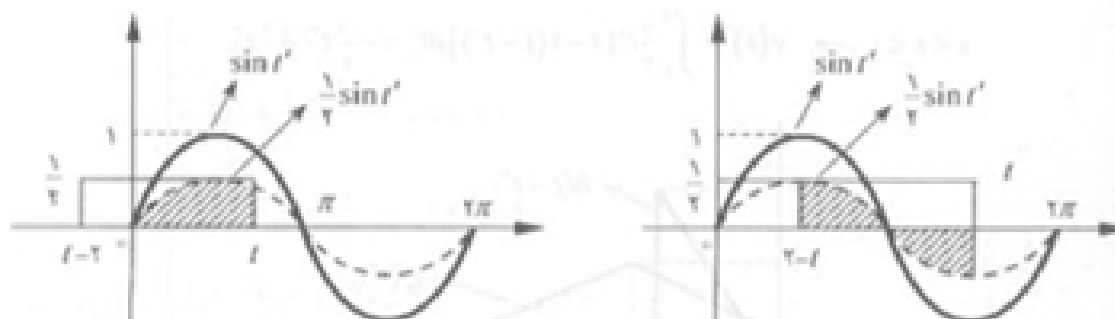
$$\rightarrow y(t) = \frac{1}{\tau} (r(t-1) - r(t-3)) - \frac{1}{\tau} (r(t-3) - r(t-5)) \quad (1)$$

$$x(t) = u(t-1) - u(t-3) \rightarrow y(t) = s(t-1) - s(t-3) \quad (2)$$

$$(2) \text{ و } (1) \rightarrow s(t-1) = \frac{1}{\tau} (r(t-1) - r(t-3)) \rightarrow h(t-1) = \frac{1}{\tau} (u(t-1) - u(t-3))$$

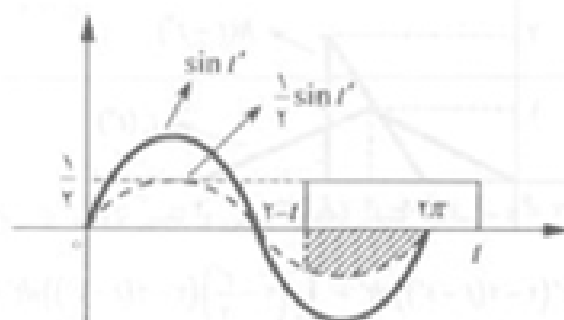
$$\rightarrow h(t) = \frac{1}{\tau} (u(t) - u(t-2)) = \begin{cases} \frac{1}{\tau} & , 1 < t < 3 \\ 0 & , \text{سایر نقاط} \end{cases}$$

بنابراین به روش ترسیمی کاتولوشن می توان پاسخ $y(t)$ را به ازای ورودی $x(t)$ داده شده بدست آورد.



$$t < \tau \rightarrow v(t) = \int_0^t \frac{1}{\tau} \sin t' dt' \\ = \frac{1}{\tau} (1 - \cos t)$$

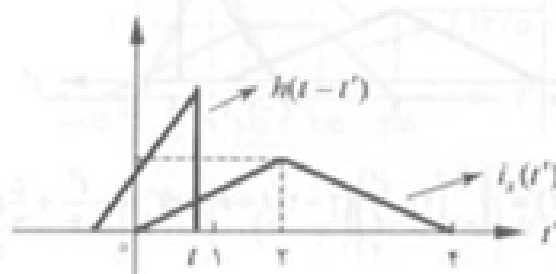
$$\tau < t < \tau + 2\pi \rightarrow v(t) = \int_{t-\tau}^t \frac{1}{\tau} \sin t' dt' \\ = \frac{1}{\tau} (\cos(t - \tau) - \cos t)$$



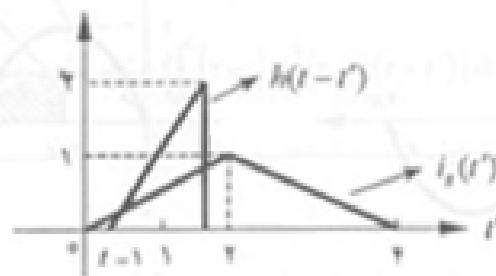
$$\tau + 2\pi < t < \tau + 4\pi \rightarrow v(t) = \int_{t-\tau}^{t-2\pi} \frac{1}{\tau} \sin t' dt' = \frac{1}{\tau} (\cos(t - \tau) - 1)$$

$$\rightarrow v(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ \frac{1}{\tau} (1 - \cos t) & , 0 < t < \tau \\ \frac{1}{\tau} (\cos(t - \tau) - \cos t) & , \tau < t < \tau + 2\pi \\ \frac{1}{\tau} (\cos(t - \tau) - 1) & , \tau + 2\pi < t < \tau + 4\pi \\ 0 & , t > \tau + 4\pi \end{cases}$$

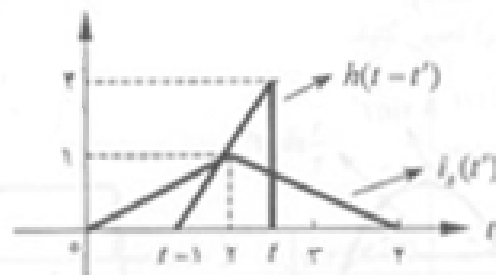
پ - با توجه به رابطه $v(t) = h(t) * i_s(t) = \int_0^t i_s(t') h(t - t') dt'$ و با توجه به شکل های زیر داریم:



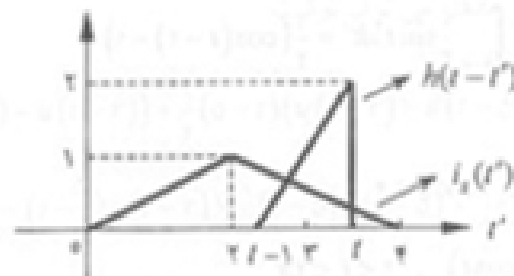
$$0 < t < 1 \rightarrow v(t) = \int_0^t \frac{1}{\tau} t' (\tau - \tau(t-t')) dt' = -\frac{1}{2} t' + \frac{1}{\tau} t'$$



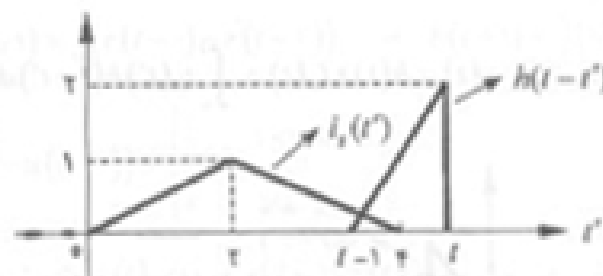
$$1 < t < 2 \rightarrow v(t) = \int_{t-1}^t \frac{1}{\tau} t' (\tau - \tau(t-t')) dt' = \frac{1}{\tau} t' - \frac{1}{\tau} t + \frac{1}{\tau}$$



$$2 < t < 3 \rightarrow v(t) = \int_{t-1}^2 \frac{1}{\tau} t' (\tau - \tau(t-t')) dt' + \int_t^{\tau} \left(\tau - \frac{t'}{\tau} \right) (\tau - \tau(t-t')) dt' = \frac{1}{\tau} t' - \frac{6}{\tau} t + \frac{11}{\tau} t - \frac{5}{\tau}$$



$$3 < t < 5 \rightarrow v(t) = \int_{t-1}^t \left(\tau - \frac{t'}{\tau} \right) (\tau - \tau(t-t')) dt' = -\frac{t'}{\tau} + \frac{1}{\tau}$$

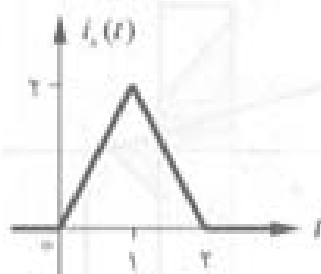


$$5 < t < 6 \rightarrow v(t) = \int_{t-1}^t \left(\tau - \frac{t'}{\tau} \right) (\tau - \tau(t-t')) dt' = -\frac{t'}{\tau} + \frac{6}{\tau} t' - \frac{15}{\tau} t + \frac{11}{\tau}$$

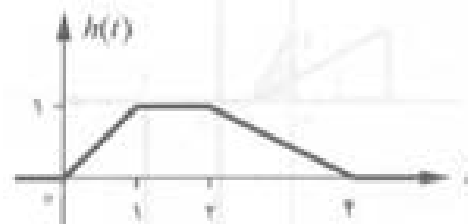
$$\rightarrow v(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ -\frac{1}{6}t^2 + \frac{1}{2}t & , 0 < t < 1 \\ -\frac{1}{2}t^2 - \frac{1}{2}t + \frac{1}{2} & , 1 < t < 2 \\ \frac{1}{6}t^2 - \frac{5}{2}t + \frac{11}{2}t - \frac{7}{2} & , 2 < t < 3 \\ -\frac{t}{2} + \frac{1}{6} & , 3 < t < 4 \\ -\frac{1}{6}t^2 + \frac{5}{2}t - \frac{15}{2}t + \frac{11}{6} & , 4 < t < 5 \\ 0 & , t > 5 \end{cases}$$

مسئله ۳۴

با سطح حالت صفر را در $t = 3/5$ حساب کنید. (مدار خطی و تغییرناپذیر با زمان است).

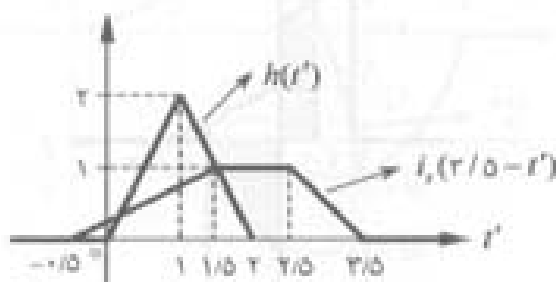


شکل مسئله ۳۴



حل : با توجه به رابطه انتگرالی کاتولوشن داریم

$$v(t) = i_s(t) * h(t) = \int_{-\infty}^t h(t') i_s(t-t') dt' \rightarrow v(3/5) = \int_{-\infty}^{3/5} h(t') i_s(3/5-t') dt'$$



$$\rightarrow v(3/5) = \int_{-0.5}^0 \left(\frac{1}{6}t' + 0.125 \right) dt' + \int_0^1 (2-t') \left(\frac{1}{6}t' + 0.125 \right) dt' + \int_1^{3/5} (2-t') dt' = 1/249V$$

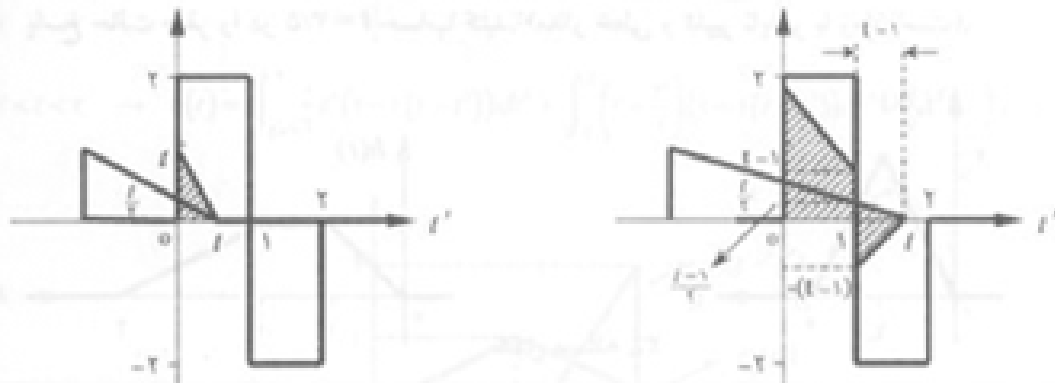
مسئله ۳۵

با استفاده از کاتولوشن پاسخ حالت صفر را برای ورودی $i_s(t)$ تعیین و رسم کنید.



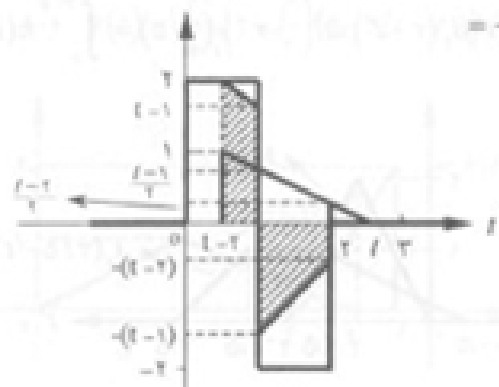
شکل مسئله ۳۵

حلی: با فرض خطی و تغییر ناپذیر بودن مدار و با استفاده از روش ترسیمی داریم:

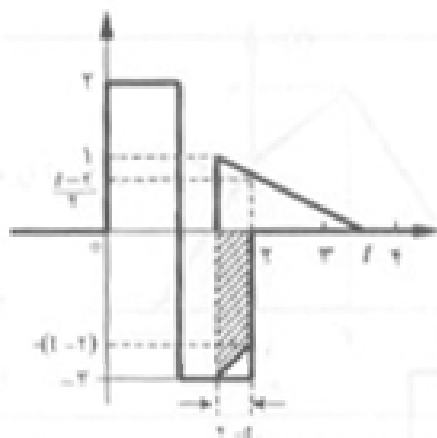


$$0 < t < 1 \rightarrow v(t) = \frac{t \times t}{1} = \frac{t^2}{1} \quad 1 < t < 2 \rightarrow v(t) = \left(\frac{t-1+1}{1} \right)(1) + \frac{(t-1)(t-1)}{1}$$

$$= \frac{t^2}{1} + t - 1$$



$$1 < t < 2 \rightarrow v(t) = \left(\frac{1+t-1}{1} \right)(1-(t-1)) + \left(\frac{t-1+1-t}{1} \right)(t-1) = -\frac{t^2}{1} + 2t - 1$$

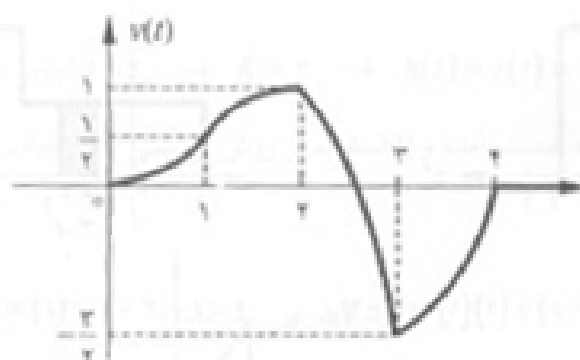


$$v < t < 2v \rightarrow v(t) = -\left(\frac{t-v+v}{v}\right)(v-t) = \frac{l'}{v} - v$$

بنابر این پاسخ حالت صفر $v(t)$ بصورت زیر می باشد:

$$\rightarrow v(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ \frac{l'}{v} & , 0 < t < v \\ -\frac{l'}{v} + v & , v < t < 2v \\ -\frac{l'}{v} + v & , 2v < t < 3v \\ \frac{l'}{v} - v & , 3v < t < 4v \\ 0 & , t > 4v \end{cases}$$

نمودار $v(t)$ در شکل زیر رسم شده است.



مسئله ۳۶

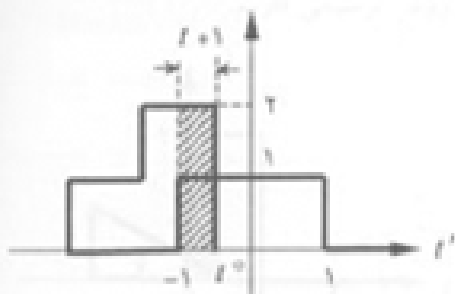
کاتولوشن دو سیگنال داده شده را تعیین و رسم کنید.



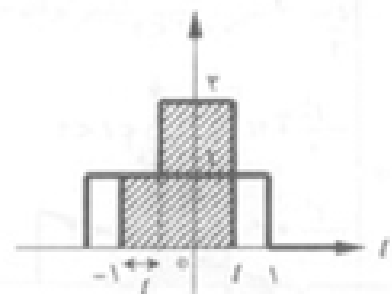
شکل مسئله ۳۶

حل: با فرض $v(t) = f_s(t) * h(t)$ و خطی و تغییر ناپذیر بودن دو سیگنال و با استفاده از روش ترمیمی

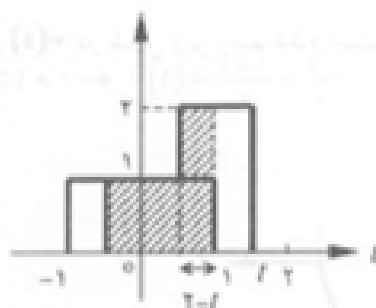
داریم.



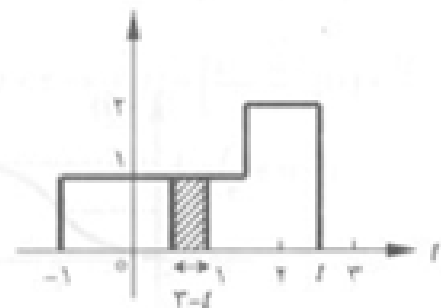
$$-1 < t < 0 \rightarrow v(t) = 2(t+1) = 2t + 2$$



$$0 < t < 1 \rightarrow v(t) = (1)(t) + (1)(2) = t + 2$$



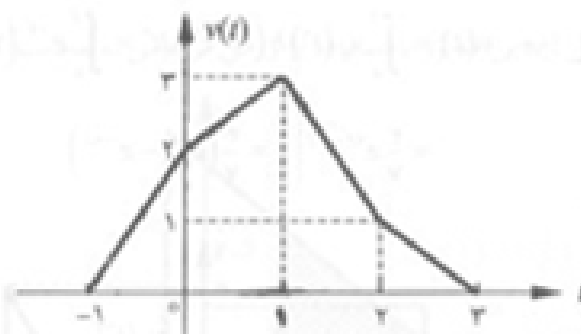
$$1 < t < 2 \rightarrow v(t) = 2(2-t) + (1)(1) = 5 - 2t$$



$$2 < t < \infty \rightarrow v(t) = (0)(1) = 0$$

بنابراین کاتولوشن دو سیگنال $h(t)$ و $f_s(t)$ بصورت زیر خواهد بود که آن را رسم کرده ایم.

$$\rightarrow v(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ 2t+2 & , -1 < t < 0 \\ t+2 & , 0 < t < 1 \\ 5-t & , 1 < t < 2 \\ 2-t & , 2 < t < 3 \\ 0 & , t > 3 \end{cases}$$



مسئله ۳۷

الف- پاسخ ضربه مدار را تعیین کنید.

ب- با استفاده از انتگرال کانولوشن پاسخ حالت صفر را به ورودی زیر تعیین و رسم کنید.

$$v_s(t) = e^{-t}(u(t) - u(t-2))$$



شکل مسئله ۳۷

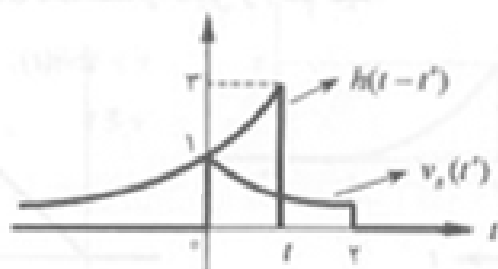
 حل : الف- با توجه به شکل مدار $v_R = v$ بوده و خواهیم داشت.

$$\textcircled{A} \rightarrow \text{برای KCL} \rightarrow \frac{v-v_s}{5} + \frac{v}{2} + \frac{1}{10} \frac{dv}{dt} = 0 \rightarrow \frac{dv}{dt} + 17v = 17v_s = 17\delta(t)$$

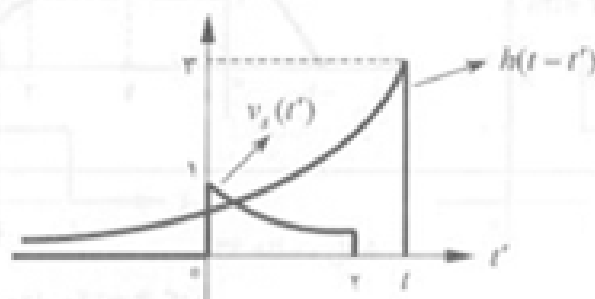
$$s + 17 = 0 \rightarrow s = -17 \rightarrow v(t) = Ke^{-17t}$$

 از آنجا که حالت اولیه صفر است لذا $v(0^-) = 0$ بوده و با انتگرال گیری از معادله دیفرانسیل در فاصله 0^- تا 0^+ خواهیم داشت.

$$v(0^+) - v(0^-) + 0 = 17 \rightarrow v(0^+) = 17 \rightarrow K = 17 \rightarrow h(t) = v(t) = 17e^{-17t}, t > 0$$

 ب- با توجه به پاسخ ضربه بدست آمده و با استفاده از روش ترمیمی پاسخ حالت صفر را به ازای ورودی $v_s(t)$ داده شده محاسبه می کنیم.


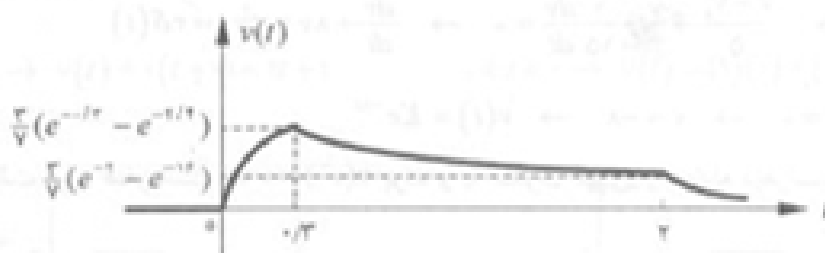
$$\begin{aligned}
 0 < t < \tau \rightarrow v(t) &= \int_0^t v_s(t') h(t-t') dt' = \int_0^t e^{-t'} (\tau e^{-\alpha(t-t')}) dt' = \int_0^t \tau e^{t'-\alpha t} dt' \\
 &= \frac{\tau}{\alpha} e^{t'-\alpha t} \Big|_0^t = \frac{\tau}{\alpha} (e^{-t} - e^{-\alpha t})
 \end{aligned}$$



$$t > \tau \rightarrow v(t) = \int_0^\tau \tau e^{t'-\alpha t} dt' = \frac{\tau}{\alpha} e^{t'-\alpha t} \Big|_0^\tau = \frac{\tau}{\alpha} (e^{t-\alpha\tau} - e^{-\alpha t})$$

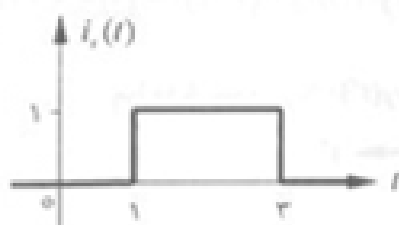
بنابراین پاسخ حالت صفر بصورت زیر خواهد بود که آن را رسم می کنیم.

$$\rightarrow v(t) = \begin{cases} 0 & , t < 0 \\ \frac{\tau}{\alpha} (e^{-t} - e^{-\alpha t}) & , 0 < t < \tau \\ \frac{\tau}{\alpha} (e^{t-\alpha\tau} - e^{-\alpha t}) & , t > \tau \end{cases}$$

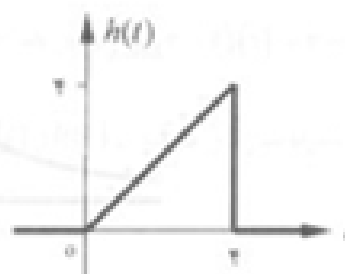


مسئله ۳۸

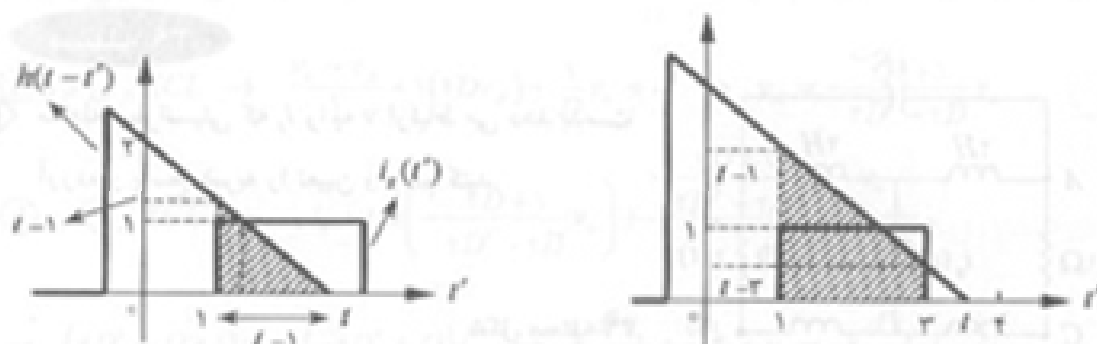
کاتولوشن دو سیگنال داده شده را تعیین و رسم کنید.



شکل مسئله ۳۸

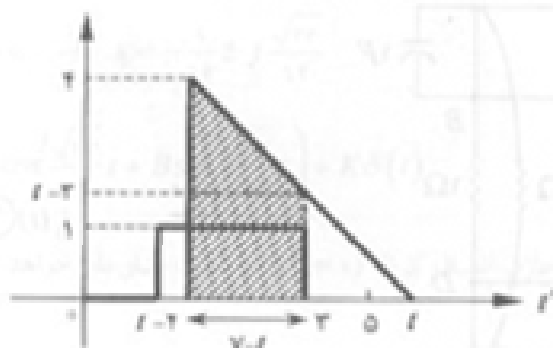


حل: بدین منظور با استفاده از روش ترسیمی به محاسبه کانولوشن در بازه های مختلف می پردازیم.



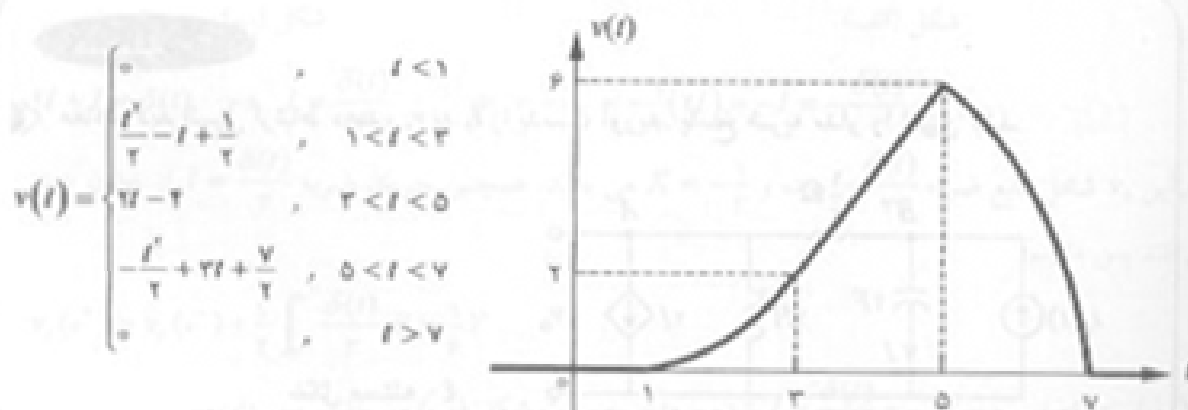
$$1 < t < 3 \rightarrow v(t) = \frac{(t-1)(t-1)}{1} \\ = \frac{t^2}{1} - t + \frac{1}{1}$$

$$3 < t < 5 \rightarrow v(t) = \left(\frac{t-1+t+3}{1} \right) (3-t) \\ = 4t - t^2$$

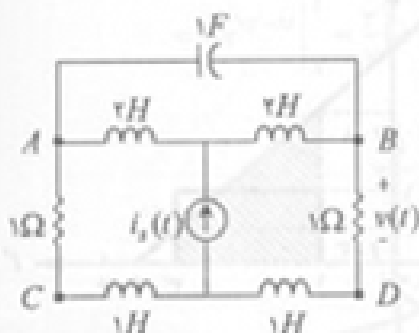


$$5 < t < 7 \rightarrow v(t) = \left(\frac{t-5+t+7}{1} \right) (7-t) = -\frac{t^2}{1} + 7t + \frac{7}{1}$$

بنابراین کانولوشن دو تابع بصورت زیر خواهد بود که آن را رسم می کنیم.



مسئله ۳۹

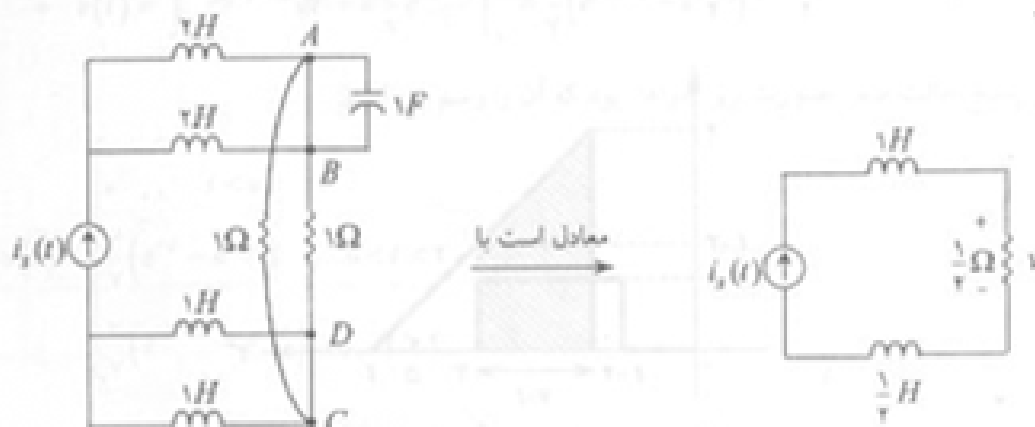


معادله دیفرانسیلی که i_s را به v ارتباط می دهد بدست آورده و پاسخ ضربه را تعیین و رسم کنید.

شکل مسئله ۳۹

حل: با توجه به تقارن مدار، نقاط A و B و همچنین C و D هم پتانسیل بوده و مدار را می توان بصورت زیر

رسم کرد.

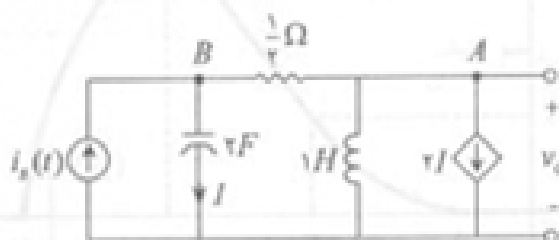


بنابراین داریم:

$$v(t) = \frac{1}{2} i_s(t) \rightarrow h(t) = v(t) |_{i_s(t) = \delta(t)} = \frac{1}{2} \delta(t)$$

مسئله ۴۰

معادله دیفرانسیل ارتباط دهنده v_o به i_s را بدست آورید. پاسخ ضربه مدار را تعیین کنید.



شکل مسئله ۴۰

حل: با توجه به شکل مسئله و با بکارگیری نمایش اپراتوری معادلات انتگرال دیفرانسیل داریم:

$$I = \tau \frac{dv_A}{dt} = \tau Dv_A, \quad v_B = v_o$$

$$\textcircled{B} \text{ KCL در } o \rightarrow \frac{v_o - v_A}{\frac{1}{\tau}} + \tau(Dv_A) + \frac{1}{D}v_o = 0 \rightarrow v_A = -\frac{\tau D + 1}{\tau D' - \tau D}v_o$$

$$\textcircled{A} \text{ KCL در } i \rightarrow -i_s + \tau D \left(-\frac{\tau D + 1}{\tau D' - \tau D}v_o \right) + \frac{-\frac{\tau D + 1}{\tau D' - \tau D}v_o - v_o}{\frac{1}{\tau}} = 0 \quad (1)$$

$$\rightarrow (\tau D' + D + 1)v_o = (-\tau D' + D)i_s \rightarrow \tau \frac{d'v_o}{dt} + \frac{dv_o}{dt} + v_o = -\tau \frac{d'i_s}{dt} + \frac{di_s}{dt}$$

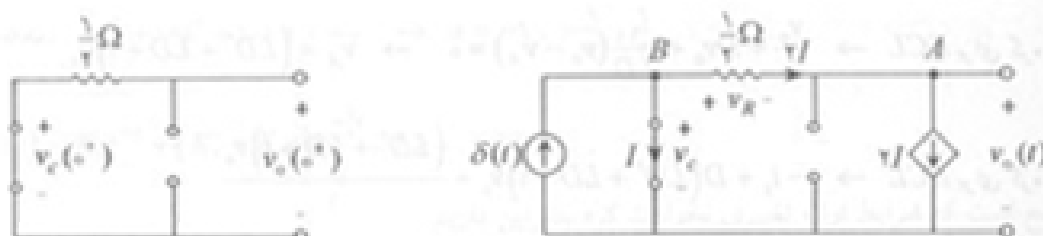
در ادامه با جایگذاری $i_s(t) = \delta(t)$ پاسخ ضربه را بدست خواهیم آورد.

$$\tau \frac{d'v_o}{dt} + \frac{dv_o}{dt} + v_o = -\tau \delta^{(1)}(t) + \delta^{(1)}(t)$$

$$\text{معادله مشخصه: } \tau s' + s + 1 = 0 \rightarrow s = -\frac{1}{\tau} \pm j\frac{\sqrt{1-\tau^2}}{\tau}$$

$$\rightarrow v_o(t) = u(t)e^{-\frac{t}{\tau}} \left(A \cos \frac{\sqrt{1-\tau^2}}{\tau} t + B \sin \frac{\sqrt{1-\tau^2}}{\tau} t \right) + K\delta(t)$$

مطابق شکل (الف) در $t=0$ خازن اتصال کوتاه ($v_o = 0$) و سلف مدار باز خواهد بود و خواهیم داشت:



شکل (ب)

شکل (الف)

$$\tau I + I = \delta(t) \rightarrow I = \frac{\delta(t)}{\tau}, \quad v_o = -v_R = -\frac{1}{\tau}(\tau I) = -I = -\frac{\delta(t)}{\tau}$$

بنابراین v_o شامل تابع ضربه $-\frac{\delta(t)}{\tau}$ بوده و $K = -\frac{1}{\tau}$ می باشد. همچنین جریان ضربه $I = \frac{\delta(t)}{\tau}$ از خازن عبور می کند پس داریم:

$$v_o(\infty) = v_o(0^-) + \frac{1}{\tau} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\delta(t)}{\tau} dt = \frac{1}{\tau} V$$

واضح است که در $t=0^+$ $I = \frac{\delta(t)}{\tau} = 0$ ، $I = 0$ شده و مدار بصورت شکل (ب) می باشد پس داریم:

$$v_o(\infty) = v_o(0^+) = \frac{1}{\tau} \rightarrow A = \frac{1}{\tau}$$

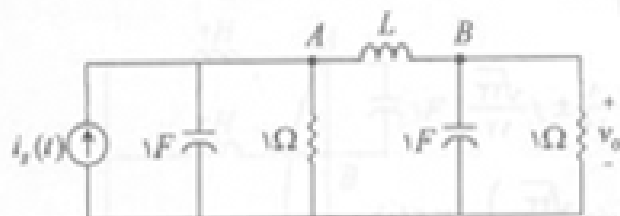
و با انتگرال گیری از معادله دیفرانسیل در فاصله 0^- تا 0^+ ، $\frac{dv_o(0^+)}{dt}$ را بدست خواهیم آورد.

$$\frac{dv_o(0^+)}{dt} + \frac{1}{\tau} = 0 \rightarrow \frac{dv_o(0^+)}{dt} = -\frac{1}{\tau} \rightarrow -\frac{1}{1\tau} A + \frac{\sqrt{12}}{1\tau} B = -\frac{1}{\tau} \rightarrow B = -\frac{11}{6\sqrt{12}}$$

$$\rightarrow h(t) = v_o(t) = u(t)e^{-\frac{t}{1\tau}} \left(\frac{1}{6} \cos \frac{\sqrt{12}}{1\tau} t - \frac{11}{6\sqrt{12}} \sin \frac{\sqrt{12}}{1\tau} t \right) - \frac{\delta(t)}{2}$$

مسئله ۳۱

معادله دیفرانسیل ارتباط دهنده i_s و v_o را بنویسید. برای $L = 8H$ و پاسخ ضربه مدار را تعیین کنید.



شکل مسئله ۳۱

حل: با توجه به شکل مسئله و با بکارگیری نمایش اپراتوری معادلات انتگرال-دیفرانسیل داریم.

$$\textcircled{B} \text{ KCL برای گره } \rightarrow \frac{v_o}{1} + Dv_o + \frac{1}{LD}(v_o - v_A) = 0 \rightarrow v_A = (LD' + LD + 1)v_o$$

$$\textcircled{A} \text{ KCL برای گره } \rightarrow -i_s + D(LD' + LD + 1)v_o + \frac{(LD' + LD + 1)v_o}{1}$$

$$+ \frac{1}{LD}((LD' + LD + 1)v_o - v_o) = 0$$

$$\rightarrow (LD' + 2LD' + (L+2)D + 2)v_o = i_s \rightarrow L \frac{d^2 v_o}{dt^2} + 2L \frac{dv_o}{dt} + (L+2) \frac{dv_o}{dt} + 2v_o = i_s$$

حال به ازای $L = 8H$ و $i_s(t) = \delta(t)$ پاسخ ضربه را بدست می آوریم.

$$2 \frac{d^2 v_o}{dt^2} + 18 \frac{dv_o}{dt} + 6 \frac{dv_o}{dt} + 2v_o = \delta(t)$$

$$معادله مشخصه: 2s^2 + 18s + 6s + 2 = 0 \rightarrow s = -1, -\frac{1}{4} \pm j\frac{1}{4}$$

$$\rightarrow v_o(t) = K_1 e^{-t} + e^{-\frac{1}{4}t} \left(K_2 \cos \frac{1}{4}t + K_3 \sin \frac{1}{4}t \right), t > 0$$

در $t = 0^+$ خازن‌ها اتصال کوتاه و سلف مدار باز است بنابراین داریم:

$$v_c(0^+) = \frac{dv_c(0^+)}{dt} = 0$$

همچنین با انتگرال گیری از معادله دیفرانسیل در فاصله 0^+ تا 0^- خواهیم داشت:

$$\frac{d^2 v_c(0^+)}{dt^2} = 1 \rightarrow \frac{d^2 v_c(0^+)}{dt^2} = \frac{1}{4}$$

$$\begin{cases} v_c(0^+) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 = 0 \\ \frac{dv_c(0^+)}{dt} = 0 \rightarrow K_1 - \frac{1}{4}K_2 + \frac{1}{4}K_3 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \frac{d^2 v_c(0^+)}{dt^2} = \frac{1}{4} \rightarrow K_1 - \frac{1}{4}K_2 = \frac{1}{4} \\ K_3 = \frac{1}{4} \end{cases}$$

$$\rightarrow v_c(t) = \frac{1}{4}e^{-t} + e^{-\frac{1}{2}t} \left(-\frac{1}{4}\cos\frac{1}{2}t + \frac{1}{4}\sin\frac{1}{2}t \right), t > 0$$

در ادامه به لای $L = 1\text{mH}$ و $i_L(t) = \delta(t)$ پاسخ ضربه را بدست خواهیم آورد.

$$1 \frac{d^2 v_c}{dt^2} + 16 \frac{dv_c}{dt} + 10 \frac{dv_c}{dt} + 2v_c = \delta(t)$$

$$\text{معادله مشخصه: } 1s^2 + 16s^2 + 10s + 2 = 0 \rightarrow s = -1, -\frac{1}{4}, \frac{1}{4}$$

$$\rightarrow v_c(t) = K_1 e^{-t} + (K_2 + K_3 t) e^{-\frac{1}{2}t}, t > 0$$

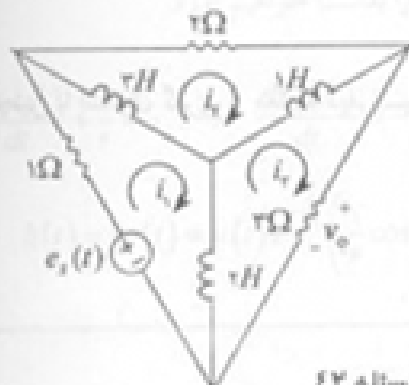
واضح است که شرایط اولیه تغییری نخواهند کرد بنابراین داریم:

$$\begin{cases} v_c(0^+) = 0 \rightarrow K_1 + K_2 = 0 \\ \frac{dv_c(0^+)}{dt} = 0 \rightarrow -K_1 - \frac{1}{4}K_2 + K_3 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \frac{d^2 v_c(0^+)}{dt^2} = \frac{1}{4} \rightarrow K_1 + \frac{1}{4}K_2 - \frac{1}{4}K_3 = \frac{1}{4} \\ K_3 = \frac{1}{5} \end{cases}$$

$$\rightarrow h(t) = v_c(t) = \frac{1}{5}e^{-t} + \left(-\frac{1}{5} + \frac{1}{5}t \right) e^{-\frac{1}{2}t}, t > 0$$

مسئله ۲۲



شکل مسئله ۲۲

الف- معادله دیفرانسیلی بنویسید که e_s را به v_o ارتباط

دهد. پاسخ ضربه v_o را حساب کنید.

ب- معادلات حالت این مدار را بنویسید.

(توجه کنید که فقط دو منبر حالت مستقل وجود دارد)

حل: الف - با توجه به شکل مسئله و با یکبارگیری نمایش ابرانوری معادلات دیفرانسیل داریم.

$$KVL \text{ برای مش ۱} \rightarrow -2D(i_1 - i_2) + D(i_1 - i_3) + 2i_1 = 0$$

$$KVL \text{ برای مش ۲} \rightarrow 2D(i_1 - i_2) + 2i_2 + D(i_2 - i_3) = 0$$

$$KVL \text{ برای حلقه بیرونی} \rightarrow -e_s + i_1 + 2i_2 + 2i_3 = 0$$

$$\rightarrow \begin{cases} -2Di_1 + Di_2 + (2D+2)i_3 = 0 \\ -2Di_1 + (2D+2)i_2 - Di_3 = 0 \\ i_1 + 2i_2 + 2i_3 = e_s \end{cases} \rightarrow \begin{matrix} \begin{vmatrix} -2D & -2D & 0 \\ -2D & 2D+2 & 0 \\ 1 & 2 & 2 \end{vmatrix} \\ \begin{vmatrix} -2D & -D & 2D+2 \\ -2D & 2D+2 & -D \\ 1 & 2 & 2 \end{vmatrix} \end{matrix} \begin{matrix} \\ \\ e_s \end{matrix}$$

$$= \frac{11D' + 2D}{22D' + 16D + 2}$$

$$\rightarrow (22D' + 16D + 2)V_o = (11D' + 2D)i_s \rightarrow 22 \frac{d^2 v_o}{dt^2} + 16 \frac{dv_o}{dt} + 2v_o = 11 \frac{d^2 i_s}{dt^2} + 2 \frac{di_s}{dt}$$

با جایگذاری $i_s(t) = \delta(t)$ پاسخ ضربه v_o را می توان بصورت زیر یافت.

$$22 \frac{d^2 v_o}{dt^2} + 16 \frac{dv_o}{dt} + 2v_o = 11\delta^{(2)}(t) + 2\delta^{(1)}(t)$$

$$\text{معادله مشخصه: } 22s^2 + 16s + 2 = 0 \rightarrow s = \frac{-4 \pm \sqrt{5}}{11}$$

$$\rightarrow v_o(t) = \left(K_1 e^{\frac{-4+\sqrt{5}}{11}t} + K_2 e^{\frac{-4-\sqrt{5}}{11}t} \right) + K_3 \delta(t)$$

مقادیر k ها را با جایگذاری v_c در معادله دیفرانسیل می توان بدست آورده و $v_c(t)$ را بصورت زیر نوشت.

$$v_c(t) = \left(-\frac{2+\sqrt{5}}{22} e^{\frac{-1+\sqrt{5}}{11}t} + \frac{2-\sqrt{5}}{22} e^{\frac{-1-\sqrt{5}}{11}t} \right) + \frac{1}{2} \delta(t)$$

ب- با توجه به معادله $i_1 + 2i_2 + 2i_3 = e_s$ واضح است که سه متغیر جریان در نظر گرفته شده به هم وابسته اند بنابراین نهایتاً انتخاب دو تا از جریانهای فوق به عنوان متغیر حالت کافی خواهد بود. جایگذاری $i_3 = -2i_1 - 2i_2 + e_s$ در دو معادله دیگر داریم.

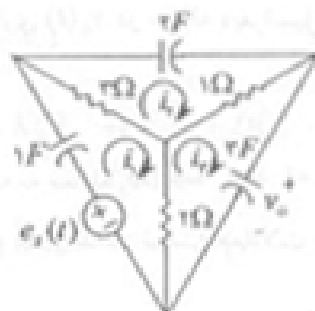
$$\begin{cases} 10Di_1 + 8Di_2 = -2i_1 + 2De_s \\ 2Di_1 + 4Di_2 = -2i_1 + 2De_s \end{cases} \rightarrow \begin{cases} Di_1 = -\frac{2}{11}i_1 + \frac{2}{11}i_2 + \frac{1}{2}De_s \\ Di_2 = \frac{1}{11}i_1 - \frac{5}{11}i_2 + \frac{1}{2}De_s \end{cases}$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} \frac{di_1}{dt} \\ \frac{di_2}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{2}{11} & \frac{2}{11} \\ \frac{1}{11} & -\frac{5}{11} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} de_s \\ de_s \end{bmatrix}$$

مسئله ۲۳

الف- معادله دیفرانسیلی بنویسید که e_s را به v_c ارتباط دهد. پاسخ ضربه را حساب کنید.

ب- معادلات حالت این مدار را بنویسید.



شکل مسئله ۲۳

حل: الف- با توجه به شکل مسئله و با به کارگیری نمایش اپراتوری معادلات دیفرانسیل داریم.

$$KVL \text{ برای حلقه بیرونی} \rightarrow \frac{1}{D}i_1 + \frac{1}{1D}i_2 + \frac{1}{2D}i_3 - e_s = 0$$

$$KVL \text{ برای مش ۱} \rightarrow \frac{1}{2D}i_1 + (i_1 - i_2) + 2(i_1 - i_3) = 0$$

$$KVL \text{ برای مش ۲} \rightarrow (i_2 - i_1) + \frac{1}{2D}i_2 + 2(i_2 - i_3) = 0$$

$$\begin{aligned} & \phi i_L + \tau i_L + \tau i_L = \phi D e_s \\ \rightarrow & \begin{cases} -\phi D i_L + (\lambda D + 1) i_L - \tau D i_L = 0 \\ -\phi D i_L - \tau D i_L + (\tau D + 1) i_L = 0 \end{cases} \end{aligned}$$

$$\rightarrow v_s = \frac{1}{\tau D} i_L = \frac{1}{\tau D} = \frac{\begin{vmatrix} \phi & \tau & \phi D e_s \\ -\phi D & \lambda D + 1 & 0 \\ -\phi D & -\tau D & 0 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \phi & \tau & \tau \\ -\phi D & \lambda D + 1 & -\tau D \\ -\phi D & -\tau D & \lambda D + 1 \end{vmatrix}} = \frac{\tau \tau D^2 + \tau}{1. \tau D^2 + \tau \tau D + \tau} e_s$$

$$\rightarrow (1. \tau D^2 + \tau \tau D + \tau) v_s = (\tau \tau D^2 + \tau) e_s \rightarrow 1. \tau \frac{d^2 v_s}{dt^2} + \tau \tau \frac{dv_s}{dt} + \tau v_s = \tau \tau \frac{d^2 v_s}{dt^2} + \tau \frac{dv_s}{dt}$$

حال با جایگذاری $e_s(t) = \delta(t)$ پاسخ ضربه را محاسبه خواهیم کرد.

$$\rightarrow 1. \tau \frac{d^2 v_s}{dt^2} + \tau \tau \frac{dv_s}{dt} + \tau v_s = \tau \tau \delta^{(2)}(t) + \tau \delta(t)$$

$$\text{معادله مشخصه: } 1. \tau s^2 + \tau \tau s + \tau = 0 \rightarrow s = -.1/11 \pm j.1/11$$

$$\rightarrow v_s(t) = (A \cos .1/11 t + B \sin .1/11 t) e^{-.1/11 t} + C \delta(t)$$

که با جایگذاری $v_s(t)$ در معادله دیفرانسیل و تعیین ضرایب مجهول، $v_s(t)$ بصورت زیر بدست می آید.

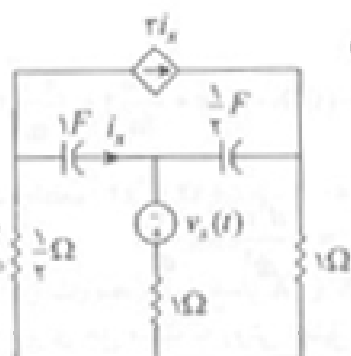
$$v_s(t) = (1/37 \cos .1/11 t - .1/61 \sin .1/11 t) e^{-.1/11 t} + 1/16 \delta(t)$$

ب - با توجه به معادله $\phi i_L + \tau i_L + \tau i_L = \phi D e_s$ که از معادلات KVL بدست آمد واضح است که جریانهای فوق به هم وابسته اند و لذا در نوشتن معادلات حالت فقط i_L و ϕ را به عنوان متغیرهای حالت برمی گیریم.

$$\begin{aligned} & \begin{cases} \phi i_L + \tau i_L + \tau i_L = \phi D e_s \\ -\phi D i_L + (\lambda D + 1) i_L - \tau D i_L = 0 \\ -\phi D i_L + \tau D i_L + (\lambda D + 1) i_L = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} D i_L = -\frac{1}{11} i_L + \frac{\phi D'}{11} e_s \\ D i_L = \frac{1}{11} i_L - \frac{\tau}{11 \tau} i_L - \frac{\tau \tau}{\tau \tau} D e_s + \frac{1}{11} D e_s \end{cases} \end{aligned}$$

$$\rightarrow v_s(t) = \left(\frac{1}{37} \cos \frac{t}{11} - \frac{1}{61} \sin \frac{t}{11} \right) e^{-\frac{t}{11}} + \frac{1}{16} \delta(t) = \frac{1}{16} \delta(t) + \frac{1}{37} \cos \frac{t}{11} e^{-\frac{t}{11}} - \frac{1}{61} \sin \frac{t}{11} e^{-\frac{t}{11}}$$

مسئله ۳۴

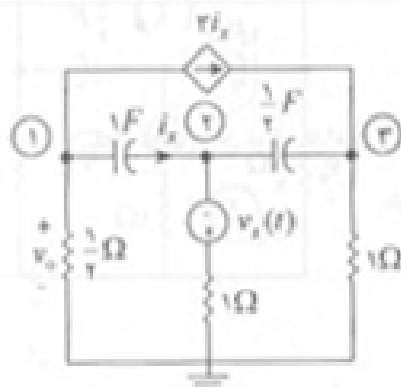

 الف- معادله دیفرانسیل v_x بر حسب v_x را بنویسید. (تحلیل گره)

ب- معادله قسمت (الف) را با تحلیل مش بنویسید.

پ- پاسخ ضربه مدار را تعیین کنید.

شکل مسئله ۴۴

حل: الف - برای نوشتن معادلات گره شکل زیر را رسم کرده و از روش نمایش ابرآوری استفاده می کنیم.



$$i_x = D(v_1 - v_2)$$

$$\textcircled{1} \quad KCL \text{ برای گره } 1 \rightarrow \frac{v_1}{\frac{1}{2}} + D(v_1 - v_2) + \tau D(v_1 - v_2) = 0$$

$$\textcircled{2} \quad KCL \text{ برای گره } 2 \rightarrow -D(v_1 - v_2) + \frac{v_2 + v_3}{1} + \frac{1}{2} D(v_1 - v_2) = 0$$

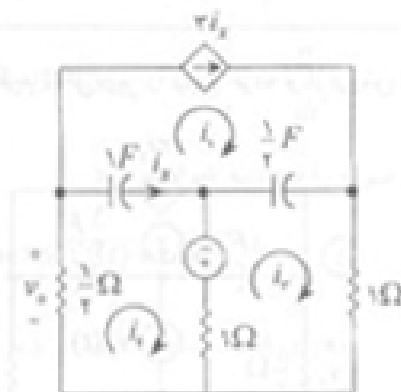
$$\textcircled{3} \quad KCL \text{ برای گره } 3 \rightarrow \frac{1}{2} D(v_1 - v_2) + \frac{v_3}{1} - \tau D(v_1 - v_2) = 0$$

$$\rightarrow \begin{cases} (1D + \tau)v_1 - \tau Dv_2 = 0 \\ 1Dv_1 - (\tau D + 1)v_2 + Dv_3 = \tau v_2 \\ -\tau Dv_1 + 5Dv_2 + (D + 1)v_3 = 0 \end{cases}$$

$$\rightarrow v_o = v_1 = \frac{\begin{vmatrix} 0 & -1D & -1D \\ v_s & -2D-1 & D \\ 0 & 5D & D+1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1D+1 & -1D & 0 \\ 1D & -2D-1 & D \\ -1D & 5D & D+1 \end{vmatrix}} = \frac{-D' - 2D}{1D' + 1D + 1} v_s$$

$$\rightarrow (1D' + 1D + 1)v_o = (-D' - 2D)v_s \rightarrow 1 \frac{d'v_o}{dt'} + 1 \frac{dv_o}{dt} + v_o = - \frac{d'v_s}{dt'} - 1 \frac{dv_s}{dt}$$

پ - برای حل مسئله به روش تحلیل مش شکل زیر را رسم می کنیم.



با توجه به شکل فوق می توان نوشت:

$$i_s = i_1 - i_2, \quad i_x = i_1 - i_2 \rightarrow \frac{1}{2}i_1 = i_1 - i_2 \rightarrow 1i_1 - 2i_2 = 0$$

$$1 \text{ برای مش } KVL \rightarrow -\frac{1}{2}i_1 + \frac{1}{D}(i_1 - i_2) - v_s + (i_1 - i_2) = 0$$

$$2 \text{ برای مش } KVL \rightarrow (i_2 - i_1) + v_s + \frac{1}{D}(i_2 - i_1) + i_2 = 0$$

$$\rightarrow \begin{cases} 1i_1 - 2i_2 = 0 \\ (D+1)i_1 - (2D+1)i_2 + 2Dv_s = -2Dv_s \\ 2Di_1 + Di_2 - (2D+1)i_2 = Dv_s \end{cases}$$

$$\rightarrow v_o = -\frac{1}{2}i_1 = -\frac{1}{2} \frac{\begin{vmatrix} 0 & -2 & 0 \\ -2Dv_s & -2D-1 & 2D \\ Dv_s & D & -2D-1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & -2 & 0 \\ D+1 & -2D-1 & 2D \\ 2D & D & -2D-1 \end{vmatrix}} = \frac{-D' - 2D}{1D' + 1D + 1} v_s$$

$$\rightarrow \tau \frac{d^2 v_c}{dt^2} + \tau \frac{dv_c}{dt} + v_c = -\frac{d^2 v_s}{dt^2} - \tau \frac{dv_s}{dt}$$

پ - برای محاسبه پاسخ ضربه با جایگذاری $v_s(t) = \delta(t)$ داریم:

$$\rightarrow \tau \frac{d^2 v_c}{dt^2} + \tau \frac{dv_c}{dt} + v_c = -\delta'(t) - \tau \delta'(t)$$

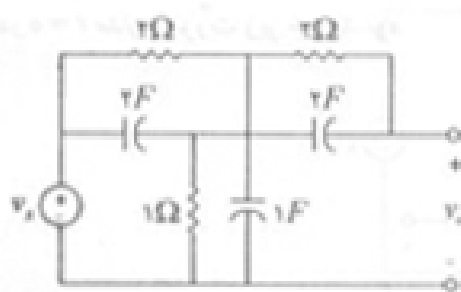
$$\text{معادله مشخصه: } \tau s^2 + \tau s + 1 = 0 \rightarrow s = -\frac{1}{\tau}, -\frac{1}{\tau} \rightarrow v_c(t) = (K_1 + K_2 t)e^{-\frac{t}{\tau}} + K_3 \delta(t)$$

که با جایگذاری $v_c(t)$ در معادله دیفرانسیل و محاسبه ضرایب K_1 و K_2 و K_3 پاسخ ضربه به صورت زیر بدست خواهد آمد:

$$\rightarrow v_c(t) = \left(1 - \frac{\tau}{\tau} t\right) e^{-\frac{t}{\tau}} - \frac{1}{\tau} \delta(t)$$

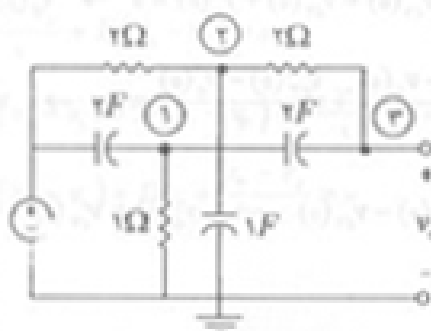
مسئله ۴۵

معادله دیفرانسیلی بنویسید که v_c را به v_s ارتباط دهد.
پاسخ پله را حساب کنید.



شکل مسئله ۴۵

حل: از روش تحلیل گره استفاده می کنیم بدین منظور ابتدا شکل زیر را رسم خواهیم کرد.



$$\textcircled{1} \text{ KCL در گره ۱} \rightarrow \tau D(v_1 - v_2) + \frac{v_1}{1} + \tau D(v_1 - v_2) = 0$$

$$\textcircled{2} \text{ KCL در گره ۲} \rightarrow \frac{v_1 - v_2}{\tau} + Dv_2 + \frac{v_2 - v_3}{\tau} = 0$$

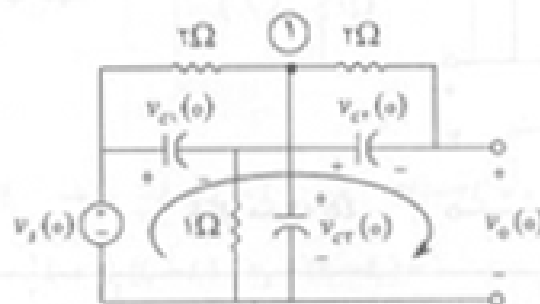
$$\textcircled{2} \text{ KCL بر روی گره } \rightarrow \tau D(v_r - v_s) + \frac{v_r - v_s}{\tau} = 0$$

$$\rightarrow \begin{cases} (\tau D + 1)v_s - \tau D v_r = \tau D v_s \\ (\tau D + \tau)v_s - v_r = v_s \\ \tau D v_s + v_s - (\tau D + 1)v_r = 0 \end{cases}$$

$$\rightarrow v_s = v_r = \frac{\begin{vmatrix} \tau D + 1 & 0 & \tau D v_s \\ 0 & \tau D + \tau & v_s \\ v_s & 1 & 0 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \tau D + 1 & 0 & \tau D \\ 0 & \tau D + 1 & -1 \\ \tau D & 1 & -\tau D - 1 \end{vmatrix}} = \frac{1 \cdot D' + 1\tau D' + \tau D + 1}{1\tau D' + 1\tau D' + \tau D} v_s$$

$$\rightarrow 1\tau \frac{d'v_s}{dt'} + 1\tau \frac{d'v_s}{dt'} + \tau \frac{dv_s}{dt} = 1\tau \frac{d'v_s}{dt} + \tau \frac{dv_s}{dt} + v_s$$

در $t = 0$ مدار به صورت زیر خواهد بود

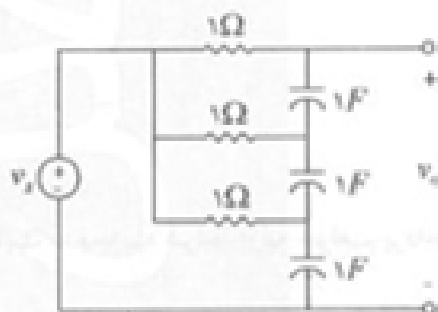


$$\left\{ \begin{array}{l} \text{KVL بر روی حلقه ۱} \rightarrow -v_s(s) + v_{cs}(s) + v_{cr}(s) + v_o(s) = 0 \rightarrow v_o(s) = v_s(s) - v_{cs}(s) - v_{cr}(s) \\ \textcircled{2} \text{ KCL بر روی گره } \rightarrow \frac{v_{cr}(s) - v_s(s)}{\tau} + \frac{v_{cr}(s) - v_o(s)}{\tau} = 0 \rightarrow v_s(s) = \tau v_{cr}(s) - v_o(s) \end{array} \right.$$

$$\rightarrow v_o(s) = \tau v_{cr}(s) - v_o(s) - v_{cs}(s) - v_{cr}(s) \rightarrow v_o(s) = v_{cr}(s) - \frac{v_{cs}(s) + v_{cr}(s)}{\tau}$$

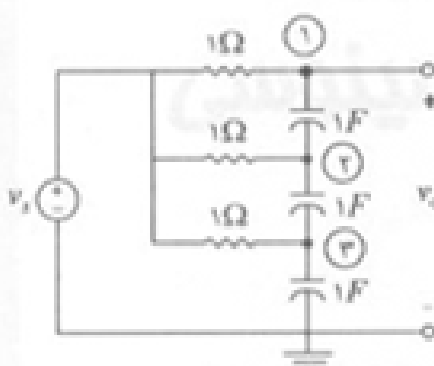
مسئله ۴۶

معادله دفرانسیل v_o بر حسب v_i و شرایط اولیه را بر حسب شرایط اولیه خازنها مشخص کنید.



شکل مسئله ۴۶

حل: از روش تحلیل گره استفاده می‌کنیم.



با توجه به شکل فوق و با به‌کارگیری نمایش ابرتوری معادلات دفرانسیل داریم.

$$\begin{cases} \textcircled{1} \text{ KCL بر روی گره } \rightarrow \frac{v_i - v_1}{1} + D(v_1 - v_o) = 0 \\ \textcircled{2} \text{ KCL بر روی گره } \rightarrow D(v_1 - v_o) + D(v_o - v_2) + \frac{v_i - v_2}{1} = 0 \\ \textcircled{3} \text{ KCL بر روی گره } \rightarrow D(v_2 - v_o) + Dv_o + \frac{v_i - v_o}{1} = 0 \end{cases}$$

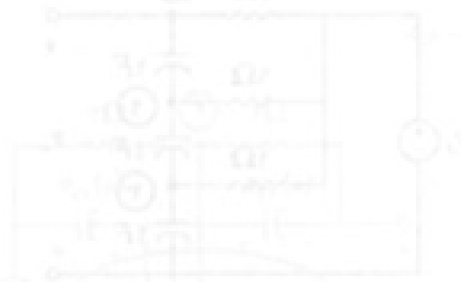
$$\rightarrow \begin{cases} (D+1)v_1 - Dv_o = v_i \\ Dv_1 - (2D+1)v_o + Dv_i = -v_i \\ -Dv_o + (2D+1)v_i = v_i \end{cases}$$

$$\rightarrow v_o = v_1 = \frac{\begin{vmatrix} v_1 & -D & 0 \\ -v_1 & -2D-1 & D \\ v_1 & -D & 2D+1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} D+1 & -D & 0 \\ D & -2D-1 & D \\ 0 & -D & 2D+1 \end{vmatrix}} = \frac{6D' + 5D + 1}{D' + 5D' + 5D + 1}$$

$$\rightarrow 1 \frac{d'v_o}{dt} + 5 \frac{d'v_o}{dt} + 5 \frac{dv_o}{dt} + v_o = 6 \frac{d'v_o}{dt} + 5 \frac{dv_o}{dt} + v_o$$

و در نهایت به محاسبه شرایط اولیه خواهیم پرداخت. معادله درجه سوم است و لذا سه اولیه لازم است.

$$v_o = v_{o1} + v_{o2} + v_{o3} \rightarrow v_o(0) = v_{o1}(0) + v_{o2}(0) + v_{o3}(0)$$



برای تعیین شرایط اولیه، مدار را به صورت زیر می‌نویسیم.

$$\begin{cases} \text{①} \quad KCL \text{ بر روی گره ۱: } v_o(0) - v_{o1}(0) - v_{o2}(0) = 0 \\ \text{②} \quad KCL \text{ بر روی گره ۲: } v_{o1}(0) - v_{o2}(0) = 0 \\ \text{③} \quad KCL \text{ بر روی گره ۳: } v_{o2}(0) - v_{o3}(0) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} v_o(0) - v_{o1}(0) - v_{o2}(0) = 0 \\ v_{o1}(0) - v_{o2}(0) = 0 \\ v_{o2}(0) - v_{o3}(0) = 0 \end{cases}$$